



NTNU
Fakultet for Naturvitenskap og Teknologi
Institutt for Fysikk

Eksamен TFY 4305 Ikkjelineær dynamikk Haust 2011

Faglærar: Professor Jens O. Andersen
Institutt for Fysikk, NTNU
Telefon: 73593131

Mandag 19. desember 2011
kl. 09.00-13.00

Tilatte hjelpemiddel:
Godkjend kalkulator
Rottmann: Matematisk Formelsamling
Rottmann: Matematische Formelsammlung
Barnett & Cronin: Mathematical Formulae

Les oppgåvene nøyde. Lykke til.

Oppgåve 1

$$\dot{x} = 1 - (b+1)x + ax^2y , \quad (1)$$

$$\dot{y} = bx - ax^2y , \quad (2)$$

der a og b er positive parametre, og $x, y > 0$.

- a) Finn alle fikspunkta for dette likningssystemet. For kva verdiar av a og b er fikspunkta stabile?

- b) Skisser x - og y -isoklinane ("nullclines"). Bruk dette til å konstruere eit innfangingsområde ("trapping region") i xy -planet.
- c) Vis at systemet gjennomgår ein Hopf-bifurkasjon for ein kritisk verdi $b_c(a)$ av b .
- d) Bruk a) og b) til å vise at det finst ein grensesyklus. Eksisterer grensesyklusen for $b < b_c(a)$ eller for $b > b_c(a)$? Bruk dette til avgjere om bifurkasjonen er subkritisk eller superkritisk.
- e) Finn ein tilnærma verdi for perioden til grensesyklusen.

Oppgåve 2

I denne oppgåva skal vi sjå på avbildninga

$$x_{n+1} = \frac{rx_n^3}{1 + x_n^4}, \quad (3)$$

der $r > 0$ er ein parameter.

- a) Finn alle fikspunkta for avbildninga (3) som funksjon av r .
- b) Finn stabiliteten til desse fikspunkta. Finst det ei periode-2 bane for denne avbildninga? Grunngje svaret.

Oppgåve 3

Denne oppgåva består av 3 spørsmål som er uavhengige av kvarandre.

- a) På figur 1 kan du sjå dei første stega i konstruksjonen av Sierpinski-trekanten.



Figure 1: Sierpinski-trekanten.

Kva er arealet (Lebesgue målet) til Sierpinski-trekanten? Kva er den fraktale dimensjonen?

b) La $f(x)$ vere ein glatt funksjon og sjå på sekvensen $x_{n+1} = f(x_n)$ for $n = 0, 1, 2, 3, \dots$. Definer Lyapunov eksponenten λ for ei peridoisk bane med periode p som startar i x_0 . Vis at $\lambda = -\infty$ for ei superstabil bane.

c) Eindimensjonale dynamiske system kan skrivast på forma

$$\dot{x} = f(x), \quad (4)$$

der $f(x)$ er ein glatt funksjon. Gjer greie for dei ulike typane bifurkasjonar i slike system.
