

# Klassisk mekanikk

## Løsningsforslag til øving 6

a) Det sentrale kraftfeltet er gitt ved:

$$f(r) = -\frac{k}{r^2} + \frac{\beta}{r^3} \quad \Rightarrow \quad V(r) = -\frac{k}{r} + \frac{\beta}{2r^2}$$

Fra teorien er:

$$\theta = \int \frac{\frac{1}{r^2} dr}{\sqrt{\frac{2mE}{l^2} - \frac{2mV}{l^2} - \frac{1}{r^2}}} + \text{konst.}$$

Innsetting av  $V$  og innføring av  $u = \frac{1}{r}$  gir når konstanten utelates

$$\theta = - \int \frac{du}{\sqrt{\frac{2mE}{l^2} - \frac{2mku}{l^2} - \gamma^2 u^2}}, \quad \text{hvor } \gamma^2 = 1 + \frac{\beta m}{l^2}$$

Benytter:  $\int \frac{dx}{\sqrt{a+bx+cx^2}} = \frac{1}{\sqrt{-c}} \arccos\left(-\frac{b+2cx}{\sqrt{q}}\right)$ , hvor  $q = b^2 - 4ac$

Her velges  $a = \frac{2mE}{l^2}$ ,  $b = \frac{2mk}{l^2}$ ,  $c = -\gamma^2 \Rightarrow q = \left(\frac{2mk}{l^2}\right)^2 \left(1 + \frac{2E\gamma^2 l^2}{mk^2}\right)$ ,

$$-\frac{b+2cu}{\sqrt{q}} = \frac{\frac{\gamma^2 l^2 u}{mk} - 1}{\sqrt{1 + \frac{2E\gamma^2 l^2}{mk^2}}}. \quad \text{Definerer } \varepsilon = \sqrt{1 + \frac{2E\gamma^2 l^2}{mk^2}}, \quad p = \frac{\gamma^2 l^2}{mk}$$

Da blir  $\theta = -\frac{1}{\gamma} \arccos \frac{p-r}{\varepsilon}$ ,

Baneligningen er

$$(1) \quad \frac{p}{r} = 1 + \varepsilon \cos(\gamma\theta), \quad \text{hvor } \gamma = \sqrt{1 + \frac{m\beta}{2l}} \approx 1 + \frac{m\beta}{2l^2}$$

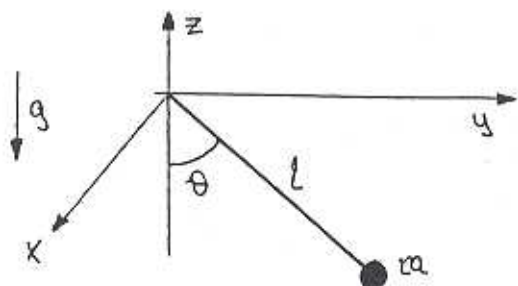
Antar  $E < 0$ . Da er ligning (1), ligningen for en ellipse med langsom presesjon.

Store halvakse:  $a = \frac{p}{1-\varepsilon^2}$  (slik som når  $\gamma = 1$ )  $\Rightarrow$

$$a = \frac{\frac{\gamma^2 l^2}{mk}}{1 - \left(1 + \frac{2E\gamma^2 l^2}{mk^2}\right)} = \frac{k}{2|E|}, \quad \text{som for } \gamma = 1.$$

Vanlig litenhetsparameter er  $\eta = \frac{\beta}{ka}$ , dvs.  $\gamma = 1 + \frac{m\eta ka}{2l^2}$

Verdien  $\eta = 1.42 \cdot 10^{-7}$  tilsvarer Merkurs perihelbevegelse, som er  $43''$  per hundre år.



7b)  $\theta$  er supplementsvinkelen til ordinær polarvinkel

$$x = l \sin \theta \cos \varphi$$

$$y = l \sin \theta \sin \varphi$$

$$z = -l \cos \theta$$

$$V = -mg \cos \theta, \quad V = 0 \text{ for } \theta = \frac{1}{2}\pi.$$

$$T = \frac{1}{2}m(\dot{x}^2 + \dot{y}^2 + \dot{z}^2) = \frac{l^2}{2}m(\dot{\theta}^2 + \sin^2 \theta \dot{\varphi}^2).$$

$$L = T - V = \frac{l^2}{2}m(\dot{\theta}^2 + \sin^2 \theta \dot{\varphi}^2) + mgl \cos \theta$$

Lagrangeligningen:  $\frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{\theta}} - \frac{\partial L}{\partial \theta} = 0$

Vi finner  $\frac{\partial L}{\partial \dot{\theta}} = l^2 m \dot{\theta}$  og  $\frac{\partial L}{\partial \theta} = l^2 m \sin \theta \cos \theta \dot{\varphi}^2 - mgl \sin \theta$

Det gir bevegelsesligningen:  $\ddot{\theta} - \frac{1}{2} \sin 2\theta \cdot \dot{\varphi}^2 + \frac{g}{l} \sin \theta = 0$

Tilsvarende for  $\varphi$ :  $\frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{\varphi}} - \frac{\partial L}{\partial \varphi} = 0$ , hvor  $\frac{\partial L}{\partial \varphi} = 0$  som gir den andre

bevegelsesligningen:  $\frac{d}{dt} (ml^2 \sin^2 \theta \cdot \dot{\varphi}) = 0$ ,  $p_\varphi \equiv ml^2 \sin^2 \theta \dot{\varphi} = \text{konst.}$

Total energi er konstant:  $E = T + V = \frac{1}{2} ml^2 (\dot{\theta}^2 + \sin^2 \theta \dot{\varphi}^2) - mgl \cos \theta$

Innsetting av  $\dot{\varphi} = \frac{p_\varphi}{ml^2 \sin^2 \theta}$

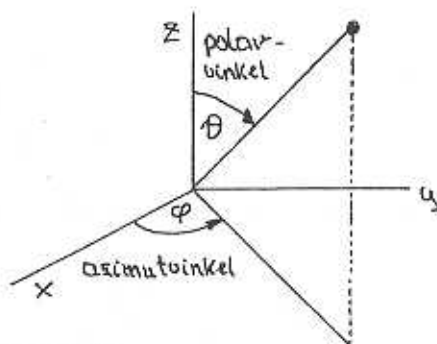
gir:  $E = \frac{1}{2} ml^2 \dot{\theta}^2 + \frac{p_\varphi^2}{2ml^2 \sin^2 \theta} - mgl \cos \theta \equiv \frac{1}{2} ml^2 \dot{\theta}^2 + V_{\text{eff}}(\theta)$ ,

hvor  $V_{\text{eff}}(\theta) = \frac{p_\varphi^2}{2ml^2 \sin^2 \theta} - mgl \cos \theta$ . Altså  $\dot{\theta}^2 = \frac{2}{ml^2} (E - V_{\text{eff}})$

$$t = \int dt = \sqrt{\frac{ml^2}{2}} \int \frac{d\theta}{\sqrt{E - V_{\text{eff}}(\theta)}}$$

Av  $\dot{\varphi} = \frac{p_\varphi}{ml^2 \sin^2(\theta)}$ , følger

$$\varphi = \int \frac{p_\varphi}{ml^2 \sin^2 \theta} dt = \frac{p_\varphi}{\sqrt{2ml^2}} \int \frac{d\theta}{\sin^2 \theta \sqrt{E - V_{\text{eff}}(\theta)}}$$



$p_\varphi = 0$  gir  $ml^2 \sin^2 \theta \dot{\varphi} = 0$ , som har løsningen  $\varphi = \text{konst.}$  som svarer til plan pendel.