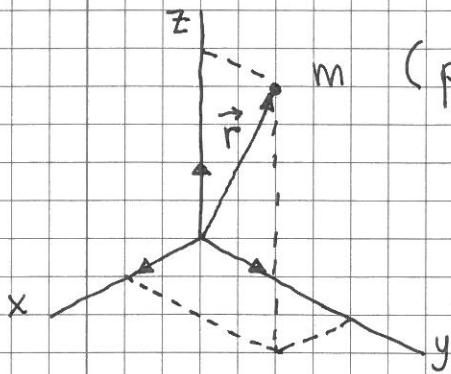




# Kinematikk [YF 2, 3; LL 1]

2

= beskrivelse av bevegelse



$m$  (punktmasse; evt. legemets massesenter, CM)

$$\vec{r}(t) = x(t)\hat{x} + y(t)\hat{y} + z(t)\hat{z}$$

= posisjonen til  $m$  ved tid  $t$

Enhetsvektorer (kartesiske):

$$\hat{x}, \hat{y}, \hat{z}$$

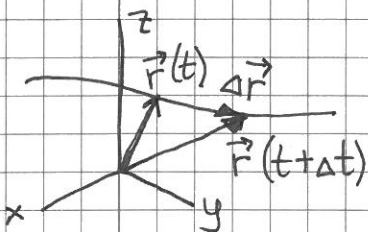
$$|\hat{x}| = |\hat{y}| = |\hat{z}| = 1$$

$$[\hat{x}] = [\hat{y}] = [\hat{z}] = 1 \quad (\text{dimensjonsløse})$$

$$\hat{x} \cdot \hat{x} = \hat{y} \cdot \hat{y} = \hat{z} \cdot \hat{z} = 1$$

$$\hat{x} \cdot \hat{y} = \hat{y} \cdot \hat{z} = \dots = 0$$

Banen  $\vec{r}(t)$  beskriver bevegelsen til  $m$ :



$$\Delta \vec{r} = \vec{r}(t+\Delta t) - \vec{r}(t)$$

= forflytning i løpet av  $\Delta t$

Hastighet = forflytning pr tidsenhet:

$$\vec{v}(t) = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta \vec{r}}{\Delta t} = \frac{d\vec{r}}{dt} = \dot{\vec{r}} \quad (\text{vanlig notasjon})$$

$\Delta t > 0$  er skalar  $\Rightarrow \vec{v} \parallel \Delta \vec{r}$ , dvs tangentiell til banen

(3)

Akselerasjon = hastighetsendring pr tidsenhet :

$$\vec{a}(t) = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta \vec{v}}{\Delta t} = \frac{d\vec{v}}{dt} = \frac{d^2 \vec{r}}{dt^2} = \ddot{\vec{r}}$$

Kartesiske komponenter :

$$\left. \begin{aligned} \vec{v} &= v_x \hat{x} + v_y \hat{y} + v_z \hat{z} \\ &= \dot{x} \hat{x} + \dot{y} \hat{y} + \dot{z} \hat{z} \end{aligned} \right\} \Rightarrow v_x = \dot{x} \quad osv$$

$$\left. \begin{aligned} \vec{a} &= a_x \hat{x} + a_y \hat{y} + a_z \hat{z} \\ &= \ddot{x} \hat{x} + \ddot{y} \hat{y} + \ddot{z} \hat{z} \end{aligned} \right\} \Rightarrow a_x = \ddot{x} = \dot{v}_x \quad osv$$

Finner  $\vec{r}$  fra  $\vec{v}$  og  $\vec{v}$  fra  $\vec{a}$  med integrasjon :

$$\vec{v} = \frac{d\vec{r}}{dt} \Rightarrow d\vec{r} = \vec{v} dt \Rightarrow \int_{\vec{r}(t_0)}^{\vec{r}(t)} d\vec{r} = \int_{t_0}^t \vec{v}(t) dt$$

$$\Rightarrow \boxed{\vec{r}(t) = \vec{r}(t_0) + \int_{t_0}^t \vec{v}(t) dt}$$

$$\vec{a} = \frac{d\vec{v}}{dt} \Rightarrow d\vec{v} = \vec{a} dt$$

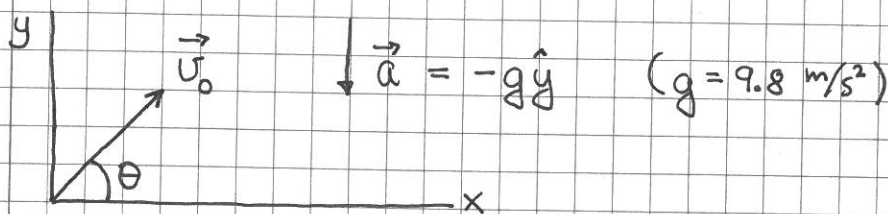
$$\Rightarrow \boxed{\vec{v}(t) = \vec{v}(t_0) + \int_{t_0}^t \vec{a}(t) dt}$$

Hvis  $\vec{a}$  er konstant, og initialbetingelsene er  $\vec{r}(0) = \vec{r}_0$ ,  $\vec{v}(0) = \vec{v}_0$  :

$$\vec{v}(t) = \vec{v}_0 + \vec{a} t \quad ; \quad \vec{r}(t) = \vec{r}_0 + \vec{v}_0 t + \frac{1}{2} \vec{a} t^2$$

Eks: Skrått kast, med  $\vec{r}(0) = 0$  og  $\vec{v}(0) = \vec{v}_0$

(4)

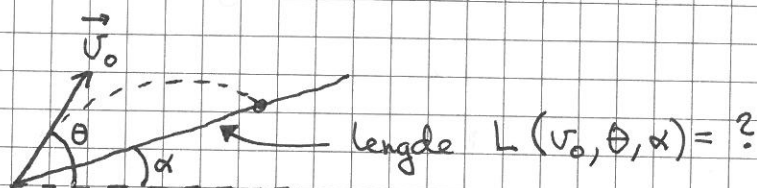


$$\vec{r}(t) = \vec{v}_0 t + \frac{1}{2} \vec{a} t^2 = \underbrace{(v_0 t \cos\theta)}_{x(t)} \hat{x} + \underbrace{(v_0 t \sin\theta - \frac{1}{2} g t^2)}_{y(t)} \hat{y}$$

Eliminer  $t$  og vis at banen  $y(x)$  blir en parabel.

Øving 1:

- Kast i motbakke



- Gitt  $a(v)$ , hva blir  $v(t)$  (med kjent  $v(0) = v_0$ ) ?

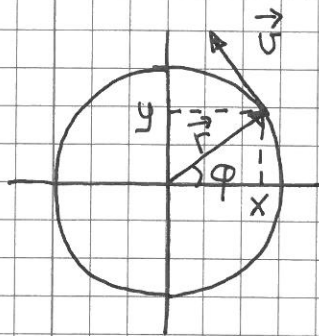
Tips:  $dt = dv/a(v) \Rightarrow t = \int_{v_0}^v dv/a(v)$



# Sirkelberegelse

[YF 3.4; LL 1.7, 1.8]

(5)



⇒ Ofte lurt med polarkoordinater  $(r, \varphi)$ , fordi  $r =$  afstand fra origo er konstant.  
 $\varphi =$  vinkel mellem x-aksen og  $\vec{r}$   
( $\varphi > 0$  mot klokka)

Ser fra figuren:

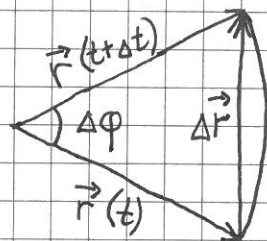
$$x = r \cos \varphi, \quad y = r \sin \varphi, \quad y/x = \tan \varphi, \quad r = |\vec{r}| = \sqrt{x^2 + y^2}$$

$$\vec{r} = r \cos \varphi \hat{x} + r \sin \varphi \hat{y}$$

Vinkel = buelengde / radius:

$$\Delta \varphi = \Delta s / r$$

$$[\varphi] = \text{m/m} = 1$$



$\Delta s =$  lengden av sirkelbueelement

Vinkelhastighet = vinkelendring pr tidsenhet:

$$\omega = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta \varphi}{\Delta t} = \frac{d\varphi}{dt} = \dot{\varphi} \quad [\omega] = 1/s = s^{-1}$$

Når  $\Delta t \rightarrow 0$  og  $\Delta \varphi \rightarrow 0$ , ser vi at  $\Delta r (= |\Delta \vec{r}|) \rightarrow \Delta s = r \Delta \varphi$ , og at  $\Delta \vec{r} \perp \vec{r}$ .

$$\text{Dermed: } \underline{\underline{v}} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta r}{\Delta t} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{r \Delta \varphi}{\Delta t} = r \frac{d\varphi}{dt} = \underline{\underline{r \omega}}$$

Retning:  $\vec{v} \parallel \Delta \vec{r}$  og  $\Delta \vec{r} \perp \vec{r}$

$$\Rightarrow \boxed{\vec{v} \perp \vec{r} \text{ ved sirkelberegelse}}$$

Uniform sirkelbevegelse hvis  $\omega$  (og  $v$ ) er konstant

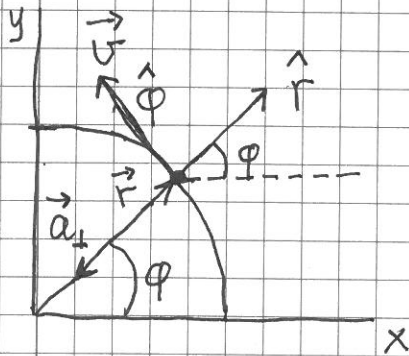
$\Rightarrow \varphi(t) = \omega t$  (antar  $\varphi(0) = 0$ )

$\Rightarrow \vec{r}(t) = \overbrace{r \cos \omega t}^{x(t)} \hat{x} + \overbrace{r \sin \omega t}^{y(t)} \hat{y}$

$\vec{v}(t) = -r\omega \sin \omega t \hat{x} + r\omega \cos \omega t \hat{y}$

$\vec{a}_\perp(t) = -r\omega^2 \cos \omega t \hat{x} - r\omega^2 \sin \omega t \hat{y} = -\omega^2 \vec{r}(t)$

Sentripetalakselerasjon:  $\vec{a}_\perp = -\omega^2 \vec{r}$



$\vec{r} = r \hat{r}, \vec{v} = v \hat{\phi}$

$\vec{a}_\perp = -\omega^2 r \hat{r} = -\frac{v^2}{r} \hat{r}$

$\hat{r} = \hat{x} \cos \phi + \hat{y} \sin \phi$

$\hat{\phi} = -\hat{x} \sin \phi + \hat{y} \cos \phi$

Baneakselerasjon:

$a_{||} = \dot{v} = \frac{d}{dt}(\omega r) = r \dot{\omega}$

Total akselerasjon:  $\vec{a} = \vec{a}_\perp + \vec{a}_{||} = -\omega^2 r \hat{r} + r \dot{\omega} \hat{\phi}$

Vinkelakselerasjon:  $\alpha = \dot{\omega} = \ddot{\phi} \quad [\alpha] = s^{-2}$

Periode (omløpstid):  $T \quad [T] = s$

Frekvens:  $f = \# \text{ omlop pr tidsenhet} \quad [f] = \text{Hz} (= s^{-1})$

$\Rightarrow v = \frac{2\pi r}{T}, T = \frac{2\pi r}{v} = \frac{2\pi}{\omega}, f = \frac{1}{T} = \frac{\omega}{2\pi}$

## Newtons lover

[ YF 4,5 ; LL 2,3 ]

(7)

N1:

$$\vec{F} = 0 \Rightarrow \vec{v} = \text{konst.}$$

[ Hvis netto ytre kraft  $\vec{F} = 0$  på et legeme, forblir det i ro eller i rettlinjet bevegelse med konstant hastighet  $\vec{v}$  ]

N2:

$$\vec{F} = m\vec{a}$$

[ Et legemes akselerasjon er proporsjonal med netto ytre kraft  $\vec{F}$ ,  
 $\vec{a} = \vec{F}/m$  ;  $m = \text{legemets masse}$  ]

N3:

$$\vec{F}_{BA} = -\vec{F}_{AB}$$

[ Hvis A virker på B med kraft  $\vec{F}_{AB}$ , virker B på A med kraft  $\vec{F}_{BA} = -\vec{F}_{AB}$  ] [ A og B vekselvirker ]

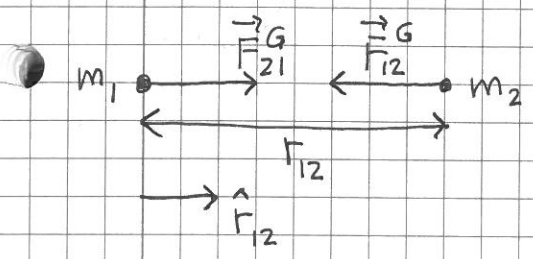
Enhet:  $[F] = \text{kg} \cdot \text{m}/\text{s}^2 = \text{N}$  (newton)

## Fundamentale krefter [ YF 5.5; LL 2.1 ]

Viktig i TFY4106 er gravitasjonskrefter (svak tiltrekning mellom masser) og elektromagnetiske krefter (tiltrekning eller frastøting mellom ladninger).

[ Dessuten kjernekrefter, svake og sterke, med rekkevidde hhv ca  $10^{-18}$  og  $10^{-15}$  m ; beskriver hhv radioaktive prosesser og at kjernepartikler holdes sammen ]

Newtons gravitasjonslov:

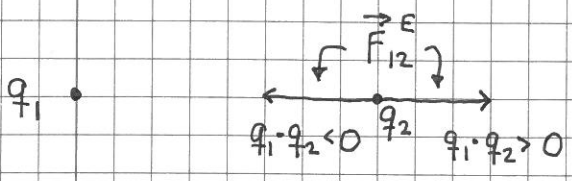


$$\vec{F}_{12}^G = -G \frac{m_1 m_2}{r_{12}^2} \hat{r}_{12}$$

$$G \approx 6.67 \cdot 10^{-11} \text{ Nm}^2/\text{kg}^2$$

(gravitasjonskonstanten)

Coulombs lov:



$$\vec{F}_{12}^E = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q_1 q_2}{r_{12}^2} \hat{r}_{12}$$

$$[q] = C = A \cdot s \text{ (coulomb)}$$

$$\epsilon_0 \approx 8.85 \cdot 10^{-12} \text{ C}^2/\text{Nm}^2$$

(vakuumpermittiviteten)

For to elektroner, med  $q = -e = -1.6 \cdot 10^{-19} \text{ C}$  og  $m = m_e = 9.1 \cdot 10^{-31} \text{ kg}$ , er  $|F_E/F_G| \sim 10^{43}$  slik at  $F_G$  kan neglisjeres.

Mellom himmellegemer er  $F_G \gg F_E$ .

Mellom "dagligdagse" objekter er typisk  $F_E \gg F_G$ , selv med elektrisk nøytrale objekter.

I tillegg kommer  $F_G$  fra jorda.

Dvs: Både  $F_E$  og  $F_G$  styrer hverdagen på jorda.