

Løsningsforslag til øving 5

**Oppgave 1**

a) Energibevarelse  $E_A = E_B$  gir

$$\begin{aligned} U_A + K_A &= U_B + K_B \\ mgL + 0 &= mg \cdot (2r) + \frac{1}{2}mv^2 \\ 2gL &= 4gr + v^2. \end{aligned}$$

Innsetting av  $r = L - x$  i ligningen gir

$$v = \sqrt{2gL - 4g(L - x)} = \sqrt{2g(2x - L)}. \quad (1)$$

b) Snorkraften  $S$  og tyngden virker på kula. Vi bruker Newtons 2. lov og uttrykket for sentripetalakselerasjonen:

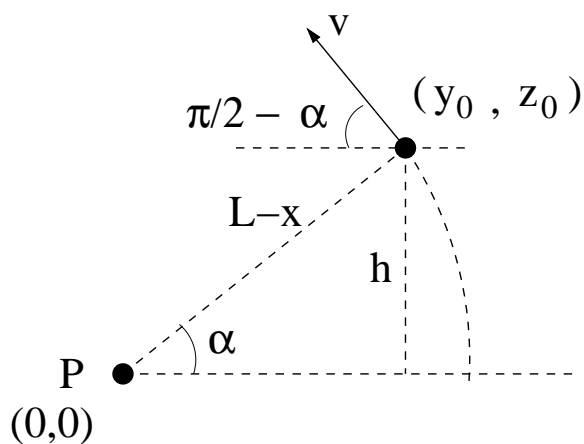
$$S + mg = ma = \frac{mv^2}{r} \Rightarrow S = \frac{mv^2}{r} - mg. \quad (2)$$

Snora er stram for  $S > 0$ , som fra (2) gir kravet  $v^2 > gr$ . Vi bruker så uttrykket for  $v$  i (1) og at  $r = L - x$ :

$$2g(2x - L) > g(L - x) \Rightarrow 5x > 3L \Rightarrow \underline{x > \frac{3}{5}L}.$$

c) Det er klart at  $x$  nå må være mindre enn verdien  $3L/5$  funnet i oppgave 1b), for vi er avhengige av at snordraget  $S$  forsvinner før kula kommer til posisjon B, slik at den går over fra sirkelbevegelse til et "passende" skrått kast som treffer i P.

Strategien må bli å finne et uttrykk for posisjonen der  $S$  blir lik null, og derfra bruke ligninger for skrått kast og kreve at banen passerer punktet P.



Vi har total energi  $mgL$  når vi velger nullpunkt for potensiell energi som i 1a). Vi antar at snordraget  $S$  blir null i posisjonen angitt i figuren til venstre. Da er det kun komponenten av tyngdekraften inn mot sirkelbanens sentrum (P) som kan sørge for sentripetalakselerasjonen  $v^2/(L-x)$ , dvs

$$mg \sin \alpha = \frac{mv^2}{L-x}.$$

I den angitte posisjonen har kula potensiell energi  $mg(L-x) + mg(L-x) \sin \alpha$  og kinetisk energi  $mv^2/2$ , så bevaring av mekanisk energi gir

$$mgL = \frac{1}{2}mv^2 + mg(L-x)(1 + \sin \alpha).$$

Med disse to ligningene kan vi eliminere hastigheten  $v$ . Fra den første ligningen har vi

$$\frac{1}{2}mv^2 = \frac{1}{2}(L-x)mg \sin \alpha,$$

som innsatt i ligningen for energibevaring gir

$$mgL = \frac{1}{2}(L-x)mg \sin \alpha + mg(L-x)(1 + \sin \alpha),$$

dvs

$$x = \frac{3}{2}(L-x) \sin \alpha \quad \Rightarrow \quad x = \frac{3 \sin \alpha}{2 + 3 \sin \alpha} L.$$

Det som nå gjenstår, er å finne ut hvor stor vinkel  $\alpha$  som skal til for at kula via et skrått kast treffer pinnen i posisjon  $(y, z) = (0, 0)$  når den starter i posisjon  $(y_0, z_0) = (L-x)(\cos \alpha, \sin \alpha)$  med hastighet  $\mathbf{v} = (v_y, v_z) = (-v \sin \alpha, v \cos \alpha)$ .

Vi har null akselerasjon horisontalt (dvs  $y$ -retning) og akselerasjon  $a_z = -g$  vertikalt. Ligningene for  $y(t)$  og  $z(t)$  blir

$$\begin{aligned} y(t) &= y_0 + v_y t = (L-x) \cos \alpha - vt \sin \alpha \\ &= (L-x) \cos \alpha - t \sqrt{(L-x)g \sin \alpha} \sin \alpha \\ z(t) &= z_0 + v_z t + \frac{1}{2} a_z t^2 \\ &= (L-x) \sin \alpha + vt \cos \alpha - \frac{1}{2} g t^2 \end{aligned}$$

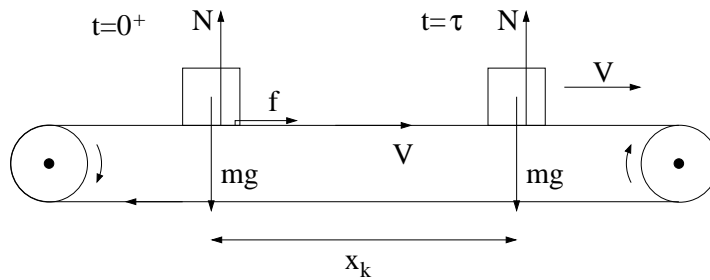
Ligningen for  $y(t)$  gir oss tidspunktet  $t_P$  når kula treffer pinnen, for da har vi  $y(t_P) = 0$ :

$$t_P = \frac{(L-x) \cos \alpha}{\sqrt{(L-x)g \sin \alpha} \sin \alpha}.$$

Innsetting av dette uttrykket for  $t_P$  i ligningen  $z(t_P) = 0$  resulterer så i en ligning for vinkelen  $\alpha$ , og løsning av den gir  $\sin \alpha = 1/\sqrt{3}$ . Bruker vi dette i ligningen for  $x$ , finner vi endelig

$$x = \frac{\sqrt{3}}{2 + \sqrt{3}} L \simeq 0.46L.$$

## Oppgave 2



a) De kreftene som virker på kartongen er tyngden  $mg$ , normalkraften  $N$  og (så lenge kartongen akselereres mot høyre) friksjonskraften  $f$ , som vist i figuren.  $N$  i vertikal retning samt uttrykket for friksjonskraften gir

$$N = mg \quad ; \quad f = \mu N = \mu mg$$

Kartongens økte kinetiske energi må være lik arbeidet  $W$  som er utført på kartongen. Det er friksjonskraften som gjør dette arbeidet, og som derfor blir

$$W = \Delta K = K(\tau) - K(0) = \frac{1}{2} m V^2. \quad (3)$$

Her er  $t = 0$  tidspunktet da kartongen traff transportbåndet og friksjonskraften begynte å virke.

b) Kartongen har flyttet seg en strekning  $x_k$  i forhold til laboratoriesystemet (gulvet) i løpet av tiden  $\tau$  som friksjonskraften virker (se figuren over). Friksjonsarbeidet er bestemt i oppgave a), slik at

$$W = f x_k = \mu m g x_k \quad \xrightarrow{(3)} \quad x_k = \frac{V^2}{2\mu g}.$$

c) Akselerasjonen er konstant, og da er  $x_k = \langle v \rangle \cdot \tau$ , der  $\langle v \rangle = V/2$  er gjennomsnittshastigheten. Dette gir

$$\tau = \frac{x_k}{\langle v \rangle} = \frac{2x_k}{V} = \frac{V}{\mu g}.$$

(Akselerasjonen er  $a = f/m = \mu g$ , og vi kunne alternativt benyttet  $\tau = V/a = V/\mu g$ .)

d) Transportbåndet har beveget seg en avstand  $x_b(\tau) = V\tau = V^2/\mu g = 2x_k$ .

e) Båndet flytter seg altså en avstand  $2x_k$  i løpet av den tiden friksjonskraften  $f$  virker. Arbeidet utført på båndet av friksjonskraften er derfor

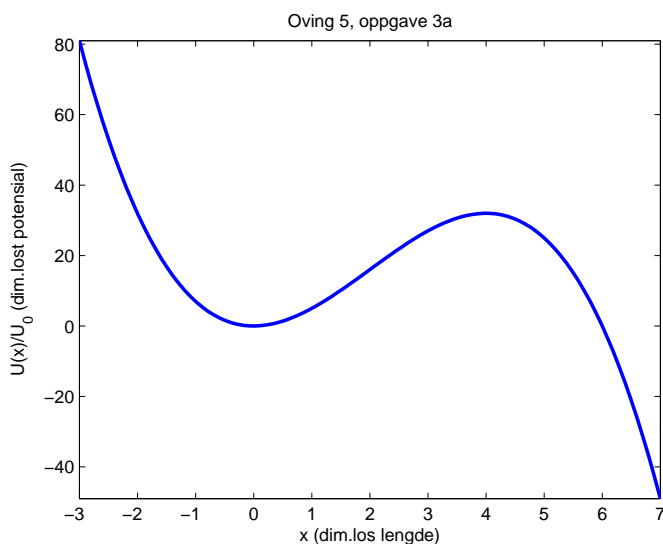
$$W_{f,b} = -f \cdot 2x_k = -2W = -mV^2,$$

der det negative fortegnet understreker at friksjonskraften på båndet er rettet *mot* forflytningen. Men båndet holder konstant hastighet  $V$  hele tiden, så det *totale* arbeid utført på båndet må være lik null. Med andre ord, drivkraften fra drivhjulene må utføre et arbeid  $+mV^2$  på båndet, og dette er nettopp den energien  $E$  som båndet må tilføres for å holde det i konstant hastighet.

Vi kan alternativt argumentere med at båndet må tilføres en energi tilsvarende friksjonsarbeidet på kartongen (som går tapt som varme) pluss økningen i kartongens kinetiske energi, i alt

$$E = W + \Delta K = 2 \cdot \Delta K = mV^2.$$

### Oppgave 3



a) Vi skal skissere funksjonen  $u(x) = U(x)/U_0 = 6x^2 - x^3$ . Den har nullpunkter i  $x = 0$  og  $x = 6$ , ekstremalpunkter (også kalt "stasjonære punkter" i fysikken) der  $du/dx = 12x - 3x^2 = 0$ , dvs i  $x = 0$  og  $x = 4$ , og ett vendepunkt der  $d^2u/dx^2 = 12 - 6x = 0$ , dvs i  $x = 2$ . For meget store positive verdier av  $x$  vil  $u(x)$  bli stor og negativ, og for meget store negative verdier av  $x$  vil  $u(x)$  bli stor og positiv, siden den i begge tilfeller vil domineres av leddet  $-x^3$ . Dette skulle være mer enn nok til å lage en god skisse av  $u(x)$ . Min figur til venstre er basert på matlabprogrammet oving5\_3a.m, som plotter  $u(x)$  mellom  $x = -3$  og  $x = 7$ . Dette er et fornuftig intervall for den gitte funksjonen. Eksempler på mindre heldige intervallvalg er  $2 < x < 3$  og  $-100 < x < 100$ , prøv selv.

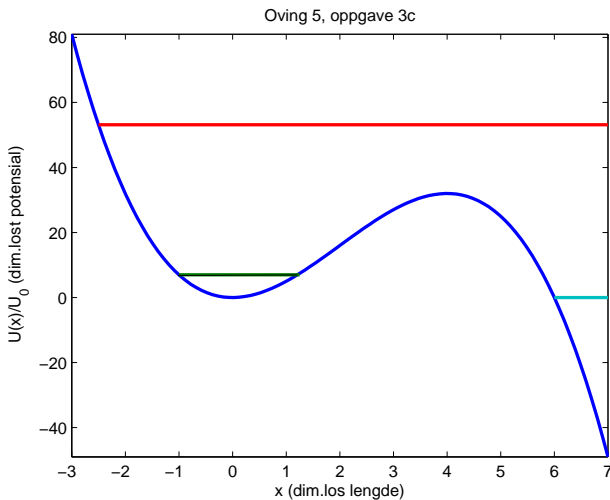
b) Kraften  $F(l)$ , dvs med enhet newton, og som funksjon av den ”virkelige” posisjonen  $l$  er

$$F(l) = -\nabla U(l) = -\hat{l} \frac{\partial U}{\partial l},$$

men siden det her bare spørres etter retningen på kraften, kan vi for enkelhets skyld studere den dimensjonsløse funksjonen

$$f(x) = -\frac{du}{dx} = -12x + 3x^2 = 3x(x - 4).$$

Dette gir at kraften er positiv for  $x < 0$  og  $x > 4$  mens den er negativ for  $0 < x < 4$ . Vi ser også dette klart fra figuren: Den deriverte er positiv mellom 0 og 4, ellers negativ, og det betyr at kraften er negativ mellom 0 og 4, ellers positiv. Man kan også ganske enkelt forestille seg at partikkelen vil ”falle” mot lavere verdier av potensialet  $u(x)$ .



c) Totalenergien  $E = U + K$  er konstant. Tenk deg at du slipper en partikkel i dette potensialet ved en gitt posisjon  $x = x_0$  og med null hastighet, slik at  $E = U(x_0)$ . Dersom  $-2 < x_0 < 4$ , og dermed  $u(x_0) < u(4) = 32$ , vil partikkelen være i en bundet tilstand innenfor dette området. Et eksempel er vist i figuren til venstre, med den (grønne, hvis du har farger) horisontale kurven mellom  $x = -1$  og  $x \simeq 1.21$ . Hvis partikkelen slippes med null hastighet i  $x_0 = -1$ , vil den akselereres mot høyre, oppnå maksimal hastighet i  $x = 0$ , deretter bremses inntil hastigheten blir null i  $x \simeq 1.21$ . Her vil partikkelen snu, øke sin hastighet mot venstre inntil den igjen snur i  $x = -1$ , og så videre.

Dersom  $x_0 < -2$  og dermed  $u(x_0) > u(4) = 32$ , vil  $E$  være så stor at partikkelen vil fare over ”ryggen” ved  $x = 4$ , og forsvinne i positiv  $x$ -retning. Dette er vist i figuren, med den (røde) horisontale kurven som starter i  $x = -2.5$ ,  $u \simeq 53$ . For  $x_0 > 4$  vil partikkelen bare bevege seg mer og mer mot stigende  $x$ , for eksempel som vist i figuren med den (lyseblå) horisontale kurven som starter i  $x = 6$ ,  $u = 0$ .

d) Likevekt betyr  $F = 0$ , og i oppgave a) fant vi at dette inntreffer i  $x = 0$  og i  $x = 4$ . Positiv krumning på  $u(x)$  betyr stabil likevekt, negativ krumning betyr ustabil likevekt. Anta at partikkelen plasseres i en likevektsposisjon med null hastighet, og at vi gir den en liten forflytning  $\Delta x$  fra likevektsposisjonen. Ved  $x = 0$  vil en liten forflytning  $\Delta x$  (i vilkårlig retning!) resultere i en kraft som dytter partikkelen tilbake mot likevektsposisjonen. Følgelig er  $x = 0$  en stabil likevekt. Ved  $x = 4$  vil en forflytning  $\Delta x$  gi en kraft som dytter partikkelen videre bort fra likevektsposisjonen. Følgelig er  $x = 4$  en ustabil likevekt.

## Oppgave 4

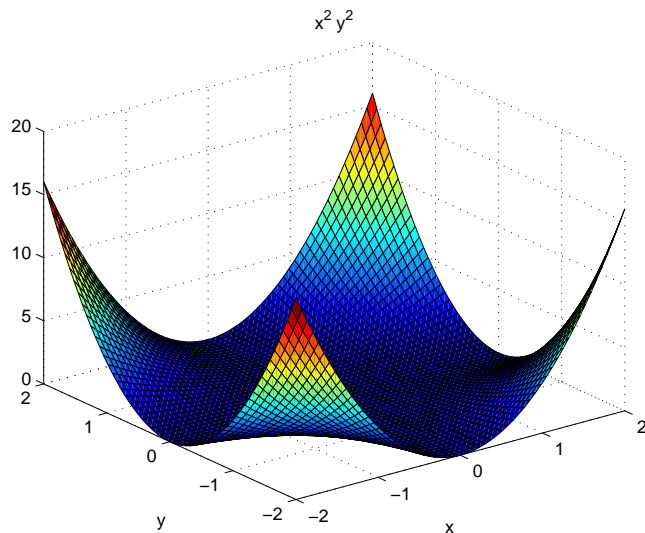
a)

$$F_x = -\frac{\partial U}{\partial x} = -\frac{2U_0xy^2}{R^4}$$

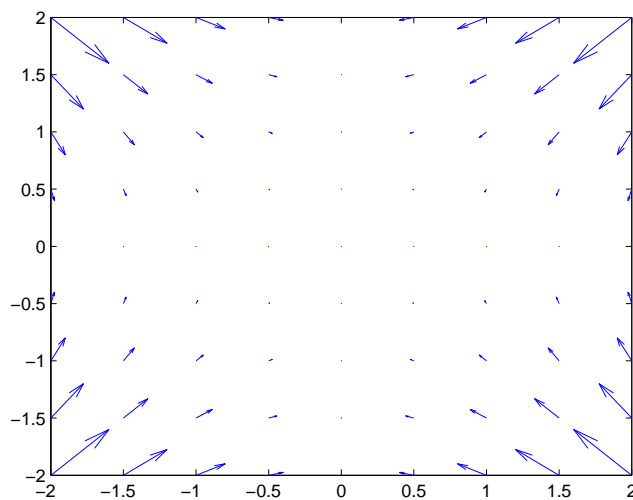
$$F_y = -\frac{\partial U}{\partial y} = -\frac{2U_0x^2y}{R^4}$$

b) MATLAB-programmet kraftfelt.m illustrerer bruken av kommandoene domain, ezsurf, meshgrid og quiver.

Potensialet:



Kraftfeltet:



c)

$$\begin{aligned}
 \oint \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r} &= \int_R^{2R} F_x(x, 2R) dx + \int_{2R}^R F_y(2R, y) dy \\
 &+ \int_{2R}^R F_x(x, R) dx + \int_R^{2R} F_y(R, y) dy \\
 &= -\frac{U_0(2R)^2}{R^4} (4R^2 - R^2) - \frac{U_0(2R)^2}{R^4} (R^2 - 4R^2) \\
 &- \frac{U_0 R^2}{R^4} (R^2 - 4R^2) - \frac{U_0 R^2}{R^4} (4R^2 - R^2) \\
 &= 0
 \end{aligned}$$