

NORGES TEKNISK-NATURVITENSKAPELIGE UNIVERSITET
INSTITUTT FOR ENERGI- OG PROSESSTEKNIKK

Faglig kontakt under eksamen:
Iver Brevik, tlf. 735 93555

EKSAMEN I FAG TEP4145 KLASSISK MEKANIKK

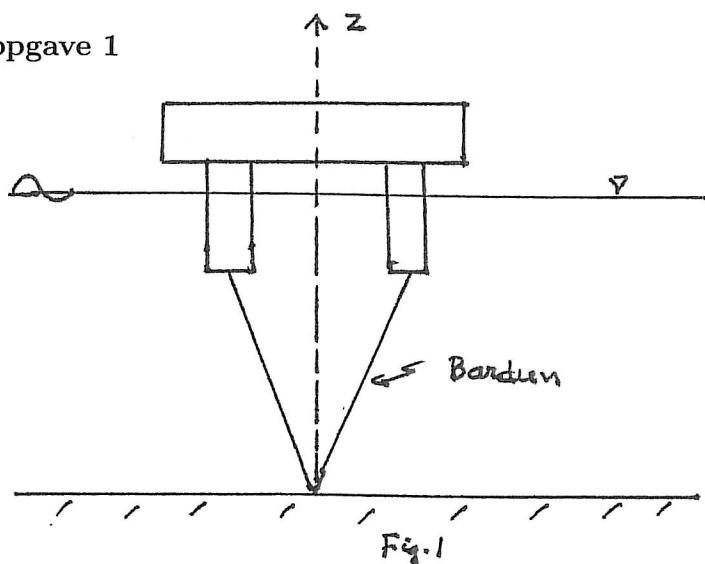
Tirsdag 2. juni 2009, kl. 0900 - 1300

Studiepoeng: 7,5

Sensuren faller i uke 26

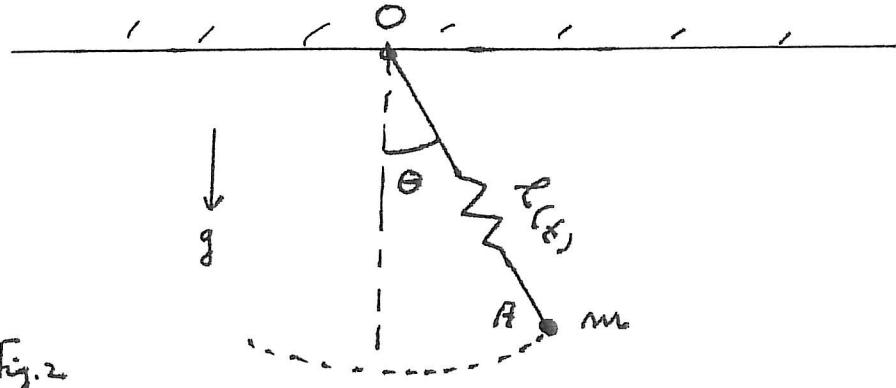
Hjelpebidriler C: Typegodkjent kalkulator, i henhold til NTNU's regler.
Trykte hjelpebidriler: Formelsamling i matematikk.

Oppgave 1



En flytende oljeplattform, forankret via barduner til bunnen (Fig. 1), vil i sjøgang svinge såvel vertikalt som horisontalt. Forutsatt enkle harmoniske innkommende bølger kan vi anta at plattformen har to svingemoder (frihetsgrader): 1) en vertikal mode (bevegelse i z -retning) på grunn av elastisiteten i bardunerne, og 2) en horisontal mode der plattformen beveger seg fram og tilbake.

En kan tenke seg at følgende enkle mekaniske modell simulerer plattformens bevegelse (Fig. 2):



Stanga OA danner en elastisk matematisk pendel. Pendelmassen m i A representerer plattformen (se bort fra massen av selve stanga). Stanga har to svingemoder: 1) den kan vibrere longitudinalt, som en fjær med fjærkonstant k . Kalles den relative tidsavhengige endring av stanglengden for $x(t)$, vil lengden av stanga være

$$l(t) = l_0[1 + x(t)],$$

hvor l_0 er en gitt konstant. 2) For det andre vil stanga danne en pendel i tyngdefeltet.

a) Sett opp Lagrangefunksjonen $L = L(x, \dot{x}, \theta, \dot{\theta})$ for systemet, idet du velger tyngdens potensielle energi lik null for $\theta = \frac{1}{2}\pi$. Vis at Lagranges ligninger for x og θ blir

$$\ddot{x} - (1 + x)\dot{\theta}^2 + \omega_0^2 x = \Omega_0^2 \cos \theta,$$

$$(1 + x)\ddot{\theta} + 2\dot{x}\dot{\theta} = -\Omega_0^2 \sin \theta,$$

hvor egenfrekvensene er $\omega_0 = \sqrt{k/m}$ og $\Omega_0 = \sqrt{g/l_0}$.

b) Anta $x \ll 1$, $\theta \ll 1$, og skriv ligningene til første orden i x og θ . Finn herav $x = x(t)$ og $\theta = \theta(t)$, når initialbetingelsene ved $t = 0$ er $x(0) = 0$, $\theta(0) = \theta_0$, $\dot{x}(0) = \dot{\theta}(0) = 0$.

Oppgave 2

En partikkel med masse m og elektrisk ladning q beveger seg på et horisontalt bord i xy -planet, og er påvirket av et konstant magnetisk felt rettet langs z -aksen. Altså $\mathbf{B} = (0, 0, B_0)$. Det tilhørende magnetiske vektorpotensial er

$$\mathbf{A} = (A_x, A_y, A_z) = (0, B_0 x, 0)$$

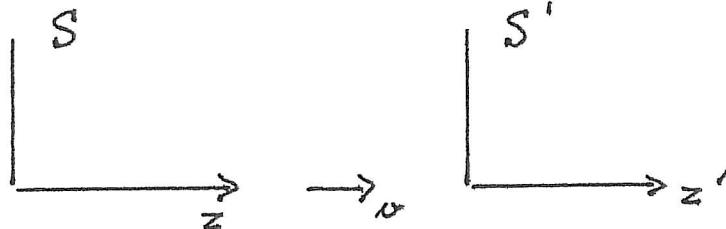
(den generelle sammenhengen mellom \mathbf{B} og \mathbf{A} er $\mathbf{B} = \nabla \times \mathbf{A}$). Skalarpotensialet ϕ er lik null. Lagrangepunktsjonen oppgis å være

$$L = \frac{1}{2}mv^2 + q\mathbf{A} \cdot \mathbf{v}.$$

a) Gå ut fra uttrykket $H = p_i \dot{x}_i - L$ for Hamiltonfunksjonen, og vis hvordan H kan skrives som en funksjon av x_i og de kanoniske impulskomponenter p_i .

b) Finn Hamiltons ligninger i x - og y -retning. Vis hvordan kraftkomponentene $F_i = m\ddot{x}_i$ beregnet ut ifra disse ligningene er i overensstemmelse med komponentene av Lorentzkraften $\mathbf{F} = q(\mathbf{v} \times \mathbf{B})$.

Oppgave 3



Inertialsystemet S' beveger seg i forhold til inertialsystemet S med konstant hastighet v langs z -aksen. En partikkel i S' beveger seg lineært langs z' -aksen med vilkårlig hastighet $u'_z = dz'/dt'$ og vilkårlig akselerasjon $a'_z = du'_z/dt'$.

a) Gå ut fra Lorentztransformasjonen, og finn hastigheten $u_z = dz/dt$ i S uttrykt ved u'_z og v (Einsteins addisjonsformel).

b) Finn akselerasjonen $a_z = du_z/dt$ i S , uttrykt ved a'_z , u'_z og v .

Oppgave 4 (halv vekt)

Newton s 2. lov kan i et roterende koordinatsystem skrives slik:

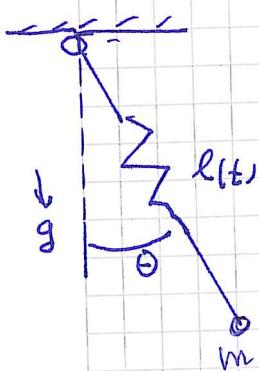
$$\mathbf{F}_{eff} = m\mathbf{a}_r,$$

hvor \mathbf{a}_r er den relative akselrasjon. Vis at

$$\mathbf{F}_{eff} = \mathbf{F} + 2m(\mathbf{v}_r \times \boldsymbol{\omega}) - m\boldsymbol{\omega} \times (\boldsymbol{\omega} \times \mathbf{r}),$$

hvor \mathbf{v}_r er den relative hastighet.

En partikkell slippes i stor høyde fra et punkt over ekvator. Hva er retning og omtrentlig størrelse av Coriolisakselrasjonen etter $t = 10$ sekunder? Sett $g = 10 \text{ m/s}^2$, $\boldsymbol{\omega} = 5,3 \cdot 10^{-5} \text{ s}^{-1}$.

Løsning Oppgave 1

Elastisk vinkelfrekvens for fjæra: $\omega_0 = \sqrt{k/m}$.

Potensiell energi i fjæra: $\frac{1}{2} k l_0^2 \dot{x}^2(t)$.

Potensiell energi i tyngdefeltet: $-mgl_0 [1 + x(t)] \cos\theta$; den er null ved $\theta = \frac{\pi}{2}$. Acto^o

$$V = \frac{1}{2} k l_0^2 \dot{x}^2 - mgl_0 (1+x) \cos\theta.$$

$$\text{Kinetisk energi } T = \frac{1}{2} ml_0^2 \dot{x}^2 + \frac{1}{2} ml_0^2 (1+x)^2 \dot{\theta}^2$$

a) $L = T - V = \frac{1}{2} ml_0^2 \dot{x}^2 + \frac{1}{2} ml_0^2 (1+x)^2 \dot{\theta}^2 - \frac{1}{2} k l_0^2 \dot{x}^2 + mgl_0 (1+x) \cos\theta$.

Lagrange: $\frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{x}} - \frac{\partial L}{\partial x} = 0 \Rightarrow \ddot{x} - (1+x) \dot{\theta}^2 + \omega_0^2 x = \Omega_0^2 \cos\theta$

Tidsoverende: $\frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{\theta}} - \frac{\partial L}{\partial \theta} = 0$ gir, etterom $\frac{\partial L}{\partial \dot{\theta}} = ml_0^2 (1+x)^2 \dot{\theta}$,

$$\frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{\theta}} = ml_0^2 \{ 2(1+x) \dot{x} \dot{\theta} + (1+x)^2 \ddot{\theta} \}, \quad \frac{\partial L}{\partial \theta} = -mgl_0 (1+x) \sin\theta, \text{ at}$$

$$(1+x) \ddot{\theta} + 2\dot{x} \dot{\theta} = -\Omega_0^2 \sin\theta$$

b) Approximasjon, med bare 1. ordenas ledd inkludert,

$$\ddot{x} + \omega_0^2 x = \Omega_0^2, \quad \ddot{\theta} = -\Omega_0^2 \theta$$

Siden $\theta(0) = \dot{\theta}(0) = 0$ får $\theta(t) = \theta_0 \cos \Omega_0 t$. Oppfyller $\dot{\theta}(0) = 0$.

Løsning for x:

$$x = \Omega_0^2 / \omega_0^2 + A \sin \omega_0 t + B \cos \omega_0 t, \quad A \text{ og } B \text{ konstanter.}$$

Da $x(0) = \dot{x}(0) = 0$ får

$$x = \frac{\Omega_0^2}{\omega_0^2} (1 - \cos \omega_0 t).$$

Løsning Oppgave 2Gitt $\vec{B} = (0, 0, B_0)$, $\vec{A} = (0, B_0 x, 0)$

a) $L = \frac{1}{2} m \dot{x}^2 + q \vec{A} \cdot \vec{\dot{x}} = \frac{1}{2} m (\dot{x}^2 + \dot{y}^2) + q B_0 x \cdot \dot{y}$

Hamiltonfunksjon $H = p_x \dot{x} + p_y \dot{y} - L$

Da $p_i = \frac{\partial L}{\partial \dot{x}_i}$ følger $p_x = m \dot{x}$, $p_y = m \dot{y} + q B_0 x$

 \uparrow Kanoniske
impuls

 \uparrow mekaniske impuls.

$H = m \dot{x}^2 + (m \dot{y} + q B_0 x) \dot{y} - \frac{1}{2} m (\dot{x}^2 + \dot{y}^2) - q B_0 x \dot{y}$

$H = \frac{1}{2} m \dot{x}^2 + \frac{1}{2} m \dot{y}^2. \quad \text{Innsetting av } \dot{x} = \frac{1}{m} p_x, \dot{y} = \frac{1}{m} (p_y - q B_0 x) \text{ gir}$

$H = \frac{p_x^2}{2m} + \frac{1}{2m} (p_y - q B_0 x)^2 = H(p_x, p_y, x).$

b) Hamiltons ligninger $\dot{x}_i = \frac{\partial H}{\partial p_i}$ gir $\dot{x} = \frac{\partial H}{\partial p_x} = \frac{p_x}{m}$ og

$\dot{y} = \frac{\partial H}{\partial p_y} = \frac{1}{m} (p_y - q B_0 x).$

Ligningene $\dot{p}_i = -\frac{\partial H}{\partial x_i}$ gir $\dot{p}_x = -\frac{\partial H}{\partial x} = \frac{q B_0}{m} (p_y - q B_0 x)$ og

$\dot{p}_y = -\frac{\partial H}{\partial y} = 0.$

Kraft på partiklene: $F_i = m \ddot{x}_i$.

Fra Hamiltons ligninger: $m \ddot{x} = \dot{p}_x = \frac{q B_0}{m} (p_y - q B_0 x) = q B_0 \dot{y}$,

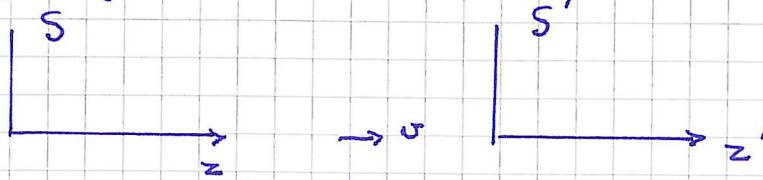
og $m \ddot{y} = (\dot{p}_y - q B_0 \dot{x}) = -q B_0 \dot{x}$

Altså $F_x = q B_0 \dot{y}$, $F_y = -q B_0 \dot{x}$.

Dette stemmer overens med Lorentzkraften $\vec{F} = q(\vec{v} \times \vec{B})$, men gir

$F_x = q \dot{y} B_0$, $F_y = -q \dot{x} B_0$

Løsning Oppgave 3



a) Fra Lorentztransformasjonen $z = \gamma(z' + vt')$, $t = \gamma(t' + \frac{v}{c^2}z')$ får

$dz = \gamma(dz' + vdt')$, $dt = \gamma(dt' + \frac{v}{c^2}dz')$, som gir i systemet S

$$u_z = \frac{dz}{dt} = \frac{dz' + vdt'}{dt' + \frac{v}{c^2}dz'} = \frac{u_z' + v}{1 + \frac{vu_z'}{c^2}}$$

Einstein
addisjonsformel

b) Differensierer formelen:

$$du_z = \frac{-\frac{v}{c^2}du_z'}{(1 + \frac{vu_z'}{c^2})^2} \cdot (u_z' + v) + \frac{1}{1 + \frac{vu_z'}{c^2}} \cdot du_z'.$$

Brukter $dt = \gamma(dt' + \frac{v}{c^2}dz')$:

$$a_z = \frac{du_z}{dt} = \frac{-\frac{v}{c^2}du_z' \cdot (u_z' + v)}{(1 + \frac{vu_z'}{c^2})^2 \gamma(dt' + \frac{v}{c^2}dz')} + \frac{du_z'}{(1 + \frac{vu_z'}{c^2}) \gamma(dt' + \frac{v}{c^2}dz')}$$

$$= \frac{-\frac{v}{c^2}a_z'(u_z' + v)}{\gamma(1 + \frac{vu_z'}{c^2})^3} + \frac{a_z'}{\gamma(1 + \frac{vu_z'}{c^2})^2}$$

$$a_z = \frac{a_z'}{\gamma(1 + \frac{vu_z'}{c^2})^2} \left[1 - \frac{\frac{v}{c^2}}{\gamma} \frac{u_z' + v}{1 + \frac{vu_z'}{c^2}} \right] = \frac{a_z'}{\gamma^3(1 + \frac{vu_z'}{c^2})^3}$$

Spesielt hvis $u_z' = 0$:

$$a_z = \frac{(1 - \beta^2)^{3/2} \cdot a_z'}{\gamma}$$

Lösung Aufgabe 4

Anwenden Operatorlängen $\left(\frac{d}{dt}\right)_s = \left(\frac{d}{dt}\right)_n + \vec{\omega} \times$
pa^o den absoluten Geschwindigkeit $\vec{v}_s = \vec{v}_n + \vec{\omega} \times \vec{r}$:

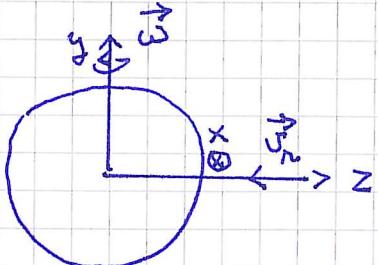
$$\vec{a}_s = \left(\frac{d\vec{v}_s}{dt}\right)_s = \left(\frac{d\vec{v}_s}{dt}\right)_n + \vec{\omega} \times \vec{v}_s = \underbrace{\left(\frac{d\vec{v}_n}{dt}\right)_n}_{\vec{a}_n} + 2\vec{\omega} \times \vec{v}_n + \vec{\omega} \times (\vec{\omega} \times \vec{r}).$$

Inertialsystem: $\vec{F} = m\vec{a}_s$. Daraus folgt

$$\vec{F} = m\vec{a}_n + 2m\vec{\omega} \times \vec{v}_n + m\vec{\omega} \times (\vec{\omega} \times \vec{r}).$$

Dafür auf formen $\vec{F}_{\text{eff}} = m\vec{a}_n$, weil

$$\vec{F}_{\text{eff}} = \vec{F} + 2m(\vec{v}_n \times \vec{\omega}) - m\vec{\omega} \times (\vec{\omega} \times \vec{r})$$



Corioliskräfte $2m(\vec{v}_n \times \vec{\omega})$ wirken mit Øst.

Coriolisbeschleunigung i x-Richtung:

$$a_c = 2(\vec{v}_n \times \vec{\omega})_x = -2z\omega$$

Der vertikale bewegung dominiert, glikat

$$z = -gt = -10 \cdot 10 = -100 \text{ m/s}, \Rightarrow$$

$$a_c = 2 \cdot 100 \cdot 5,3 \cdot 10^{-5} = \underline{10^{-2} \text{ m/s}^2}$$