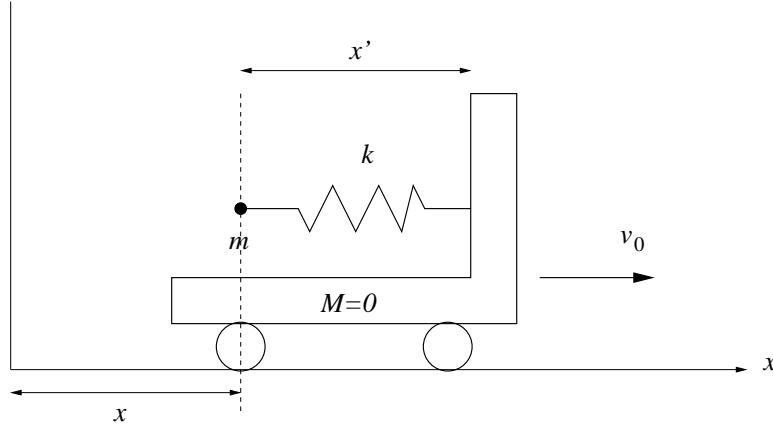


Ekstraøving, løsningsforslag
(se også Goldstein s 345-346)



a) Kinetisk energi:

$$T = \frac{1}{2}m\dot{x}^2$$

Potensiell energi:

$$V = \frac{1}{2}k(x - v_0 t)^2$$

Dvs, vi har valgt $t = 0$ slik at likevektsposisjonen til m er $x_0 = 0$ ved $t = 0$, som betyr at $x_0(t) = v_0 t$. Dermed:

$$L = T - V = \frac{1}{2}m\dot{x}^2 - \frac{1}{2}k(x - v_0 t)^2 = L(x, \dot{x}, t)$$

Bevegelsesligning, med tilhørende løsning:

$$\begin{aligned}\frac{\partial L}{\partial x} &= -k(x - v_0 t) \\ \frac{\partial L}{\partial \dot{x}} &= m\dot{x} \\ \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{x}} &= m\ddot{x}\end{aligned}$$

Løsning: Substituer $x' = x - v_0 t$, som gir $\dot{x}' = \dot{x} - v_0$ og $\ddot{x}' = \ddot{x}$. Dermed:

$$m\ddot{x}' = -kx'$$

som har generell løsning

$$x'(t) = A \cos(\omega t + \phi)$$

med $\omega^2 = k/m$. Med andre ord: x' er posisjonen til m relativt til likevektsposisjonen $x_0(t) = v_0 t$, og en observatør på vogna ser en enkel harmonisk svingning, som ventet.

Energifunksjonen h_1 :

$$\begin{aligned} h_1 &= \dot{x} \frac{\partial L}{\partial \dot{x}} - L \\ &= \dot{x} \cdot m \dot{x} - \frac{1}{2} m \dot{x}^2 + \frac{1}{2} k (x - v_0 t)^2 \\ &= \frac{1}{2} m \dot{x}^2 + \frac{1}{2} k (x - v_0 t)^2 \\ &= T + V \\ &= h_1(x, \dot{x}, t) \end{aligned}$$

Vi ser at $h_1 = T + V$ er systemets totale energi, men

$$\frac{dh_1}{dt} = -\frac{\partial L}{\partial t} = -v_0 k (x - v_0 t) \neq 0$$

så h_1 er ikke bevart.

Hvorfor? Det må her være en ekstern tidsavhengig føringskraft som sørger for at vogna triller med konstant fart v_0 :

$$\frac{dh_1}{dt} = -v_0 k x' = -v_0 k A \cos(\omega t + \phi)$$

som er vekselvis positiv og negativ. Dvs, den eksterne kraften utfører vekselvis et positivt og negativt arbeid på systemet slik at $v_{\text{vogn}} = v_0 = \text{konst}$.

b) Kinetisk energi:

$$T = \frac{1}{2} m (\dot{x}' + v_0)^2 = \frac{1}{2} m \dot{x}'^2 + m \dot{x}' v_0 + \frac{1}{2} m v_0^2$$

Potensiell energi.

$$V = \frac{1}{2} k x'^2$$

Lagrangefunksjonen:

$$L = L(x', \dot{x}') = \frac{1}{2} m \dot{x}'^2 + m \dot{x}' v_0 + \frac{1}{2} m v_0^2 - \frac{1}{2} k x'^2$$

Funksjonen h_2 blir da

$$\begin{aligned} h_2 &= \dot{x}' \frac{\partial L}{\partial \dot{x}'} - L \\ &= \dot{x}' (m \dot{x}' + m v_0) - L \\ &= \frac{1}{2} m \dot{x}'^2 - \frac{1}{2} m v_0^2 + \frac{1}{2} k x'^2 \\ &= h_2(x', \dot{x}') \end{aligned}$$

Her ser vi at h_2 ikke er total energi $T + V$. På den annen side er

$$\frac{dh_2}{dt} = 0$$

så h_2 er bevart. Dersom vi dropper det konstante ledet $-mv_0^2/2$, står vi igjen med den totale energien, relativt til vogna.

c) Vi har allerede bestemt bevegelsesligningen i punkt a . I punkt b får vi

$$\begin{aligned}\frac{\partial L}{\partial x'} &= -kx' \\ \frac{\partial L}{\partial \dot{x}'} &= m\dot{x}' + mv_0 \\ \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{x}'} &= m\ddot{x}'\end{aligned}$$

som gir

$$m\ddot{x}' = -kx'$$

dvs akkurat samme bevegelsesligning.