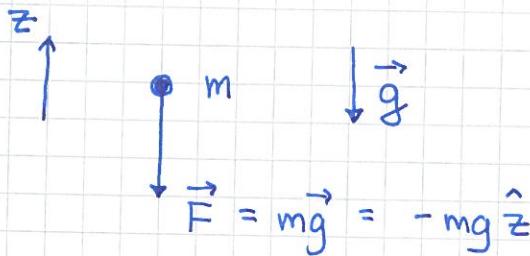


Eks: Tyngdefeltet

(21)

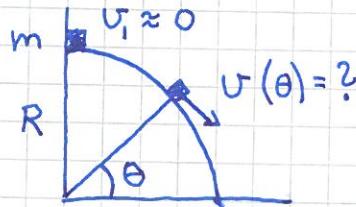


- Velg $U(0) = 0$ og bestem $U(z)$
- Anta $v(0) = 0$ og bestem $v(z)$ ($z < 0$)

Løsning:

- $U(z) = - \int_0^z \underbrace{(-mg\hat{z})}_{\vec{F}} \cdot \underbrace{(\hat{z} dz)}_{d\vec{r}} = \underline{\underline{m g z}}$
- $E(0) = U(0) + K(0) = 0 = U(z) + K(z)$
 $= mgz + \frac{1}{2} m v(z)^2$
 $\Rightarrow v(z) = \underline{\underline{\sqrt{-2gz}}} \quad (z < 0)$

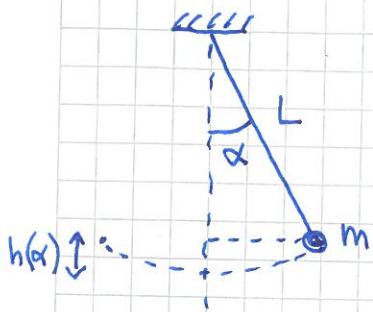
Eks: Gli på kuleflate (uten friksjon)



Løsh: E er bevart
 $\Rightarrow \frac{1}{2} m v(\theta)^2 + mgR \sin \theta = mgR$
 $\Rightarrow v(\theta) = \underline{\underline{\sqrt{2gR(1-\sin \theta)}}}$

[Spm: Fra der hvor normalkrafta N fra underlaget forsvinner ($N=0$) har vi et "skrått kast". Ved hvilken vinkel θ skjer dette?]

Eks: Matematisk pendel



Bestem $E(\alpha, \dot{\alpha})$.

Løsh: $U(\alpha) = mgh(\alpha) = mgL(1-\cos\alpha)$ [Velgen $U(0)=0$]
 $K(\dot{\alpha}) = \frac{1}{2} m v^2 = \frac{1}{2} m (L\dot{\alpha})^2$

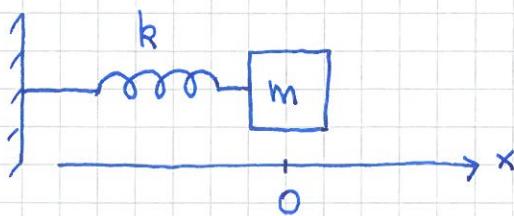
$$\Rightarrow E(\alpha, \dot{\alpha}) = \underline{\underline{\frac{1}{2} m L^2 \dot{\alpha}^2 + mgL(1-\cos\alpha)}}$$

Swingninger

[YF 14; TM 14; LL 9; HS 6]

= oscillasjoner = periodisk oppførsel omkring likevekt

Eks: masse/fjær, pendel, gitarstreng, vibrerende atomer i krystall, ...

Harmonisk oscillator [YF 14.2; TM 14.1; LL 9.1-9.3; HS 6.1]

Likevekt ($F=0$) med m i $x=0$.

Strukket fjær ($x > 0$): $\leftarrow F$

Sammenpresset fjær ($x < 0$): $\rightarrow F$

$$\vec{F} = -k \hat{x}$$

Hooke's law

Ideell fjær: $F \sim 1 \times 1$

$$N2: -kx = m\ddot{x} \Rightarrow \ddot{x} + \frac{k}{m}x = 0$$

$$\text{Innfor } \omega = \sqrt{\frac{k}{m}} \Rightarrow \ddot{x} + \omega^2 x = 0$$

Ligning for
harm. osc. i
1D

Generell løsning:

$$x(t) = A \cos(\omega t + \varphi) \quad \text{evt. } x(t) = B \cos \omega t + C \sin \omega t$$

2. ordens diff. lign. \Rightarrow 2 integrasjonskonstanter,

A og φ fastlegges via 2 initialbetingelser, f.eks. $x(0)=x_0$ og $\dot{x}(0)=v_0$

$[\cos(a+b) = \cos a \cos b - \sin a \sin b \Rightarrow$ sammenheng mellom A, φ og B, C]

$A = \text{amplitude} = \text{max utsving}$

$\omega = \text{vinkelfrekvens} = \text{vinkelhastighet}$ $[\omega] = \text{s}^{-1}$

$T = 2\pi/\omega = \text{periode} = \text{tid pr svingning}$ $[T] = \text{s}$

$f = T^{-1} = \text{frekvens} = \text{antall svingn. pr tidsenhet}$ $[f] = \text{Hz} = \text{s}^{-1}$

$wt + \varphi = \text{svingningens fase}$

$\varphi = \text{fasekonstant}$ $[\varphi] = \text{1}$

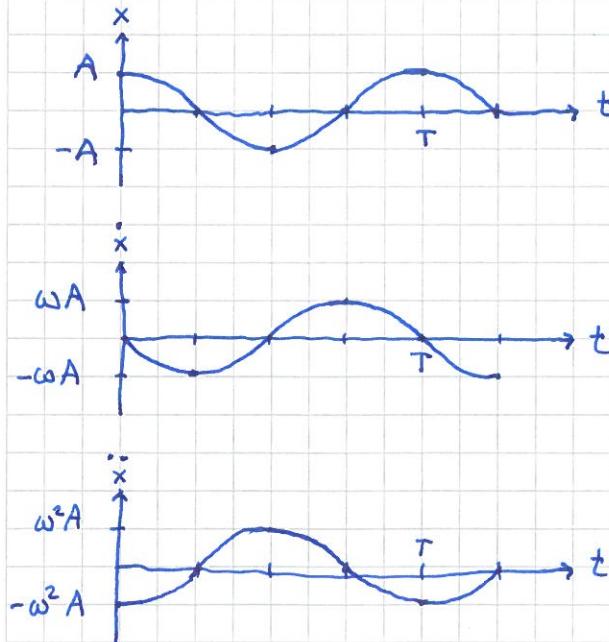
~~~~~

$$x(t) = A \cos(wt + \varphi)$$

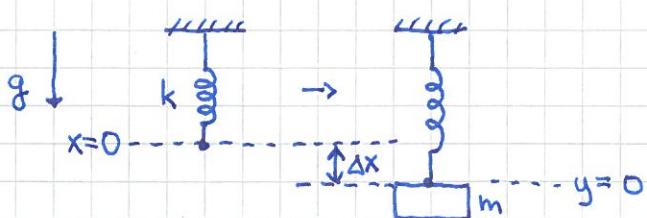
$$\Rightarrow \dot{x}(t) = -\omega A \sin(wt + \varphi) = \omega A \cos(wt + \varphi + \pi/2)$$

$$\ddot{x}(t) = -\omega^2 A \cos(wt + \varphi) = \omega^2 A \cos(wt + \varphi + \pi) = -\omega^2 x(t)$$

Anta f.eks.  $\varphi = 0$  og  $A > 0$ :



Hvis vertikalt i tyngdefeltet (Blink 3 og Lab):



$\Rightarrow$  Harmonisk svingn. om  $y=0$ , med  $\omega = \sqrt{k/m}$  som for.

## Energi i harmonisk oscillator

24

[YF 14.3; TM 14.2; LL 9.4  $\pm$  0.5]

Massens kinetiske energi :

$$K(t) = \frac{1}{2} m \dot{x}(t)^2 = \frac{1}{2} \underbrace{m \omega^2}_{=k} A^2 \sin^2(\omega t + \phi) = \frac{1}{2} k A^2 \sin^2(\omega t + \phi)$$

## Potensiell energi i fjæra:

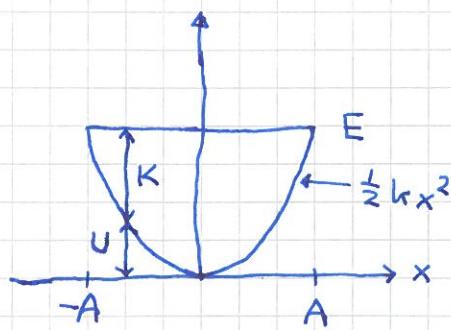
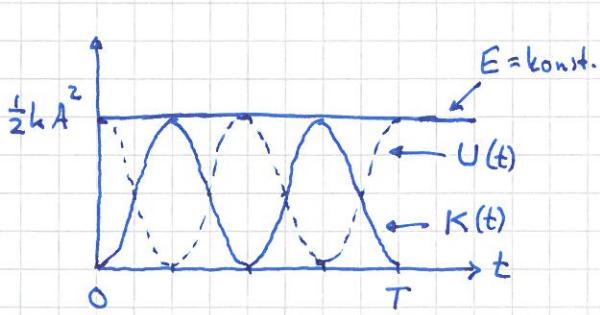
$$U = - \int_0^x F(x) \cdot dx = - \int_0^x (-kx) dx = \frac{1}{2} k x^2$$

$$\Rightarrow U(t) = \frac{1}{2} k x(t)^2 = \frac{1}{2} k A^2 \cos^2(\omega t + \varphi)$$

$$\text{Total energi: } E = K + U = \frac{1}{2} k A^2 = \frac{1}{2} m \omega^2 A^2 = \text{konstant}$$

$\Rightarrow$  vi har konserverativt system; E er bevart

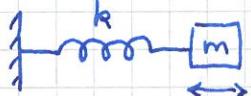
Anta  $\varphi = 0$ :



## Enkel harmonisk oscillator, oppsummering:

- F er proporsjonal med utsvinget fra likevekt
  - U ————— " ————— kvardratet av utsvinget
  - Bevegelsesligning:  $\ddot{x} + \omega^2 x = 0$
  - "Utsving" kan være lengde, vinkel etc

Fra sist:

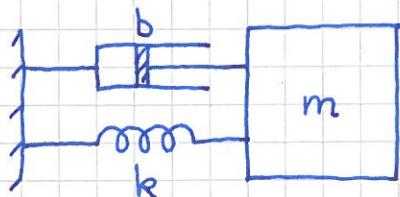


$$\left. \begin{aligned} \ddot{x} + \omega^2 x &= 0; \quad \omega = \sqrt{k/m} \\ x(t) &= A \cos(\omega t + \varphi) \end{aligned} \right\} \text{Enkel harmonisk oscillator}$$

Dempet swingning [YF 14.7; TM 14.4; LL 9.7; HS 6.2.1]

Friksjon  $\Rightarrow$  fri swingninger dempes (og dør ut)

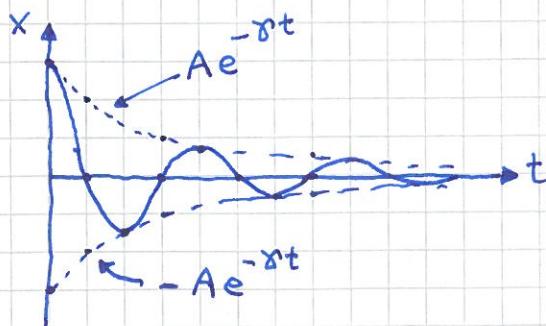
Antar  $f = -b\dot{x}$  (som for langsom bevegelse i fluid; s. 14)



$$\begin{aligned} N2: \quad -kx - b\dot{x} &= m\ddot{x} \\ \Rightarrow \ddot{x} + 2\gamma\dot{x} + \omega_0^2 x &= 0; \quad \gamma = \frac{b}{2m}, \quad \omega_0^2 = \frac{k}{m} \\ [\gamma] &= [\omega_0] = \text{s}^{-1} \end{aligned}$$

Underkritisk demping,  $\gamma < \omega_0$ . (dvs  $b < 2m\sqrt{k/m} = \sqrt{4k \cdot m}$ )

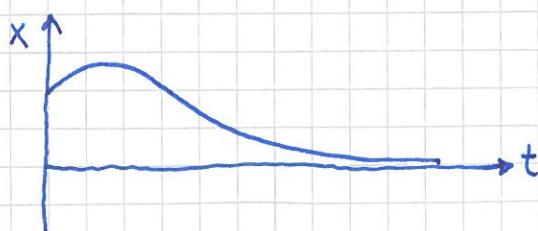
$$x(t) = A e^{-\gamma t} \sin(\omega t + \varphi); \quad \omega = \sqrt{\omega_0^2 - \gamma^2}$$



- redusert frekvens pga demping ( $\omega < \omega_0$ )
- amplituden,  $A e^{-\gamma t}$ , autar eksponentielt med t
- $A, \varphi$  fastlegges med 2 initialbetingelser

Overkritisk demping,  $\gamma > \omega_0$ .

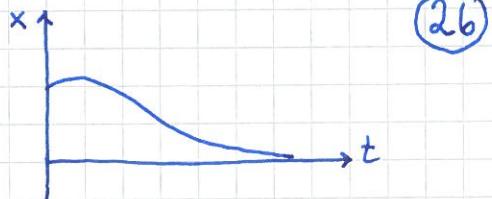
$$x(t) = A e^{-\alpha_1 t} + B e^{-\alpha_2 t}; \quad \alpha_{\frac{1}{2}} = \gamma \pm \sqrt{\gamma^2 - \omega_0^2}$$



(dvs ingen swingninger)

Kritisk demping,  $\gamma = \omega_0$

$$x(t) = A e^{-\gamma t} + B t e^{-\gamma t}$$

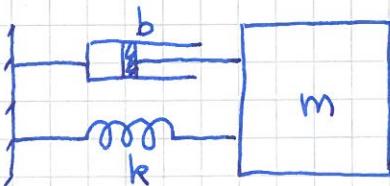


(26)

Eks: Støtdempere i bil dempes når kritisk

$\Rightarrow$  mest behagelig på humpete vei

### Tvungen swingning. Resonans [YF 14.8; TM 14.5; LL 9.9; HS 6.3]



$$F_y(t) = F_0 \cos \omega t = \text{ytre kraft, antas harmonisk}$$

$$\text{N2: } -kx - b\dot{x} + F_0 \cos \omega t = m\ddot{x}$$

$$\Rightarrow \ddot{x} + 2\gamma \dot{x} + \omega_0^2 x = \frac{F_0}{m} \cos \omega t$$

[inhomogen 2. ordens]  
diff. ligning

$$\text{Løsning: } x(t) = x_h(t) + x_p(t)$$

der homogen løsn.  $x_h$  oppfyller  $\ddot{x}_h + 2\gamma \dot{x}_h + \omega_0^2 x_h = 0$

og partikular løsn.  $x_p$  —" —  $\ddot{x}_p + 2\gamma \dot{x}_p + \omega_0^2 x_p = \frac{F_0}{m} \cos \omega t$

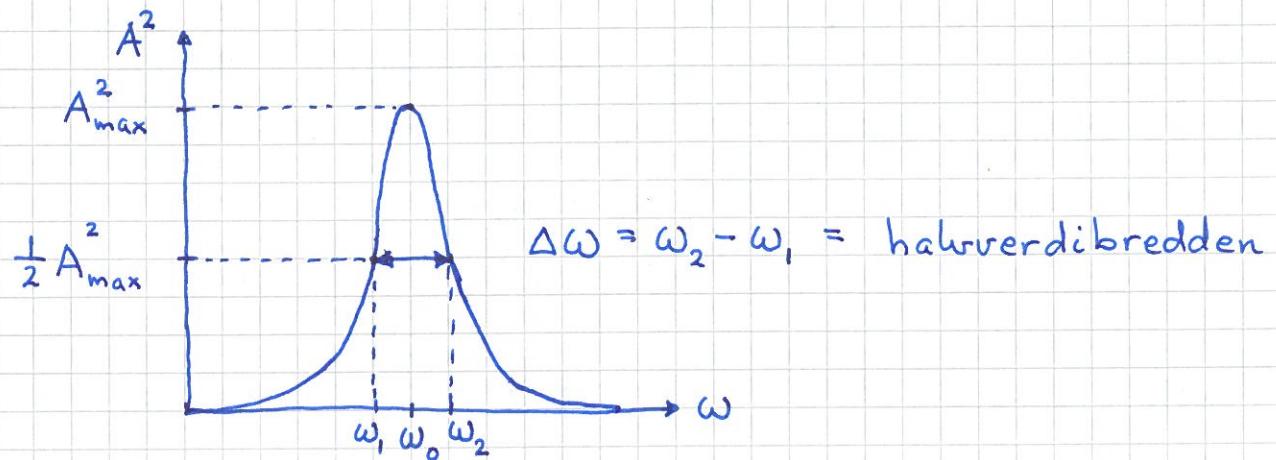
I starten (dvs: før  $e^{-\gamma t}$  blir mye mindre enn 1) bidrar både  $x_h$  og  $x_p$  til et (som regel) komplekst innsvingningsforløp (jf laboppg.).

Etter "lang tid", slik at  $\gamma t \gg 1$  og  $e^{-\gamma t} \approx 0$ , vil  $x_h(t) \rightarrow 0$ , og  $x(t) \approx x_p(t)$ .

"Gjetter"  $x_p(t) = A(\omega) \sin(\omega t + \varphi)$ , verifiseres ved innsætting, og finner den frekvensavhengige amplituden.

$$A(\omega) = \frac{F_0 / m}{\sqrt{(\omega^2 - \omega_0^2)^2 + (2\gamma\omega)^2}} ; \quad \omega_0^2 = \frac{k}{m}, \quad 2\gamma = \frac{b}{m}$$

som viser at vi får resonans: Med svak demping (dvs liten  $\gamma'$ ) og ytre kraft med frekvens  $\omega$  i nærheten av systemets egenfrekvens  $\omega_0 = \sqrt{k/m}$ , så blir amplituden  $A$  stør:



$\Delta\omega$  refererer til oscillatorens energi, som er prop. med  $A^2$  (se s. 24). LitEN  $\gamma' \Rightarrow$  skarp resonans, med  $\Delta\omega \approx 2\gamma'$ .

Resonanstoppens Q-faktor (Q for "quality"):

$$Q = \frac{\omega_0}{\Delta\omega} = \frac{\omega_0}{2\gamma'} \quad (\gg 1 \text{ hvis } \gamma' \ll \omega_0)$$

Frekvensavhengig fasekonstant:

$$\varphi(\omega) = \arctan \left\{ \frac{\omega_0^2 - \omega^2}{2\gamma\omega} \right\}$$

Tilført effekt av  $F_y(t) = F_0 \cos \omega t$  ved resonans,  $\omega \approx \omega_0$ :

$$P(t) = F_y(t) \cdot \dot{x}_p(t) = F_0 \cos \omega t \cdot \omega A(\omega) \cos(\omega t + \varphi)$$

$$\omega = \omega_0 \Rightarrow \varphi = \arctan 0 = 0, \text{ og } A = A(\omega_0) = A_{\max} = \frac{F_0}{b \cdot \omega_0}$$

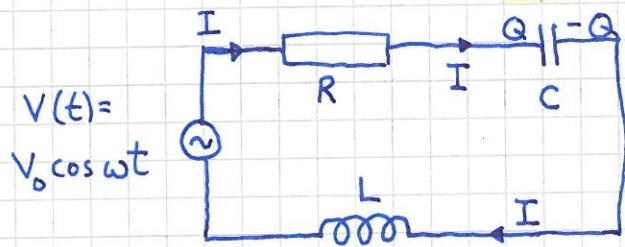
$$\Rightarrow P(t) = \frac{F_0^2}{b} \cdot \cos^2 \omega_0 t \geq 0 \text{ hele tiden;}$$

dvs maksimal tilført effekt ved resonans!

## Elektrisk svingekrets

(Denne siden er ikke pensum  
i TFY4115; kun orienteringsstoff!)

27B



$$I = dQ/dt = \dot{Q}$$

R : motstand

C : kondensator

L : spole

Spennin over motstand R:  $V_R = R \cdot I = R \cdot \dot{Q}$  (Ohms lov)

— " — kapasitans C:  $V_C = Q/C$

— " — induktans L:  $V_L = L \cdot dI/dt = L \cdot \ddot{Q}$

$$\text{Kirchhoff's spenningsregel} \Rightarrow L \ddot{Q} + R \dot{Q} + \frac{1}{C} Q = V_0 \cos \omega t$$

Dvs nøyaktig samme diff.lign. for Q, ladningen på kondensatoren, som for x, massens utsving fra likevekt, i det mekaniske sringesystemet:  $m \ddot{x} + b \dot{x} + kx = F_0 \cos \omega t$

Vi har dermed analoge ("tilsvarende") størrelser:

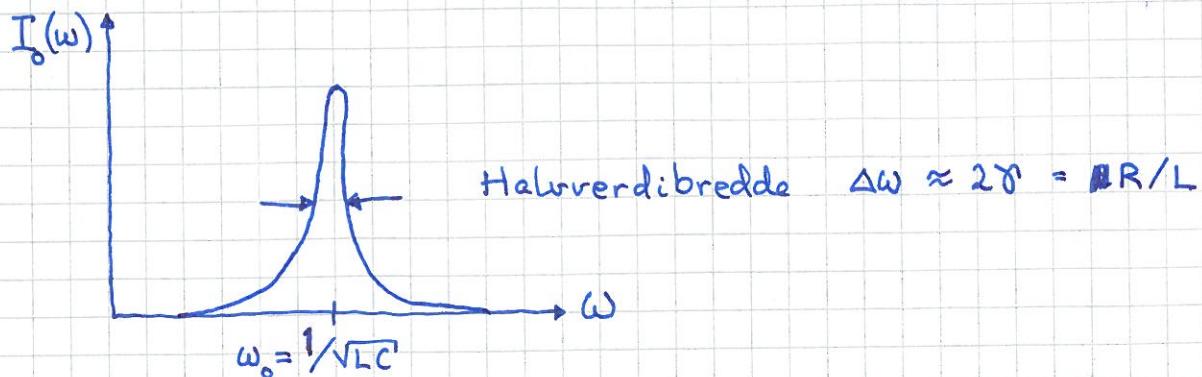
$$m \leftrightarrow L, b \leftrightarrow R, k \leftrightarrow 1/C, x \leftrightarrow Q, \dot{x} \leftrightarrow I$$

$$\omega_0^{\text{mek}} = \sqrt{k/m} \leftrightarrow \omega_0^{\text{el}} = \sqrt{1/LC} \text{ osv.}$$

$$Q(t) = Q_0(\omega) \sin(\omega t + \varphi) \Rightarrow I(t) = \dot{Q}(t) = \omega Q_0(\omega) \cos(\omega t + \varphi)$$

$$\text{med } Q_0(\omega) = (V_0/L) / \sqrt{(\omega^2 - \omega_0^2)^2 + (2\gamma\omega)^2}; 2\gamma = R/L$$

Resonans, dvs stor strømamplitude  $I_0(\omega) = \omega Q_0(\omega)$ , når  $\omega \approx \frac{1}{\sqrt{LC}}$ :



Eks:  $L = 22 \text{ mH}, C = 0.15 \mu\text{F}, R = 20 \Omega$

$$\Rightarrow f_0 = 2.77 \text{ kHz}, \Delta f \approx 0.29 \text{ kHz}, Q = f_0/\Delta f \approx 20$$