

# KAP. 7: SPESIELL RELATIVITETSTEORI

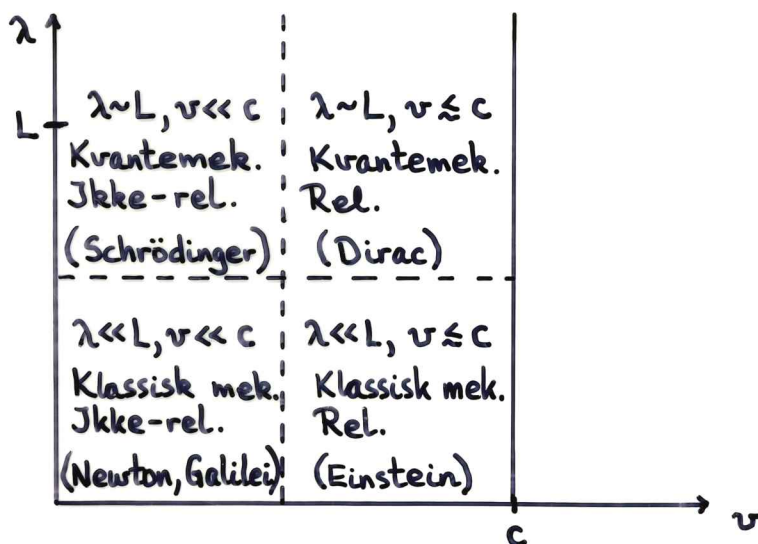
## 1. Innledning

Anta:  $L$  = typisk lineær utstrekning av systemet

$\lambda = h/p$  = de Broglie bølgelengde for et legeme i systemet med impuls  $p$  ( $h$  = Plancks konstant)

$v$  = typisk hastighet til legeme i systemet

$c$  = lyshastigheten



Skal her se nærmere på systemer med  $\lambda \ll L$  og  $v \lesssim c$ , som beskrives med Einsteins spesielle relativitetsteori.

[Generell relativitetsteori: gravitasjon, akselererte ref. systemer; også Einstein!]

Skal ikke gå særlig inn på:

- tidlige eksperimenter (Michelson-Morley etc.)
- filosofiske betraktninger
- tilsynelatende paradokser

Målet er derimot:

- å benytte formalisme og begrepsapparat fra klassisk mekanikk til å beskrive den spesielle relativitetsteorien

### Kort rekapitulering:

Inertialsystem: referansesystem der Newtons lover gjelder  

$$[\vec{F} = d\vec{p}/dt]$$

Galileitransformasjonen:

anta to inertialsystemer  $S'$  og  $S$ , der  $S'$  beveger seg med hastighet  $\vec{v}$  relativt til  $S$ . Et legemes koordinater  $\vec{r}'$  og  $\vec{r}$  og tidspunkter  $t'$  og  $t$  observert i hhv.  $S'$  og  $S$  er da relatert ved  $\vec{r}' = \vec{r} - \vec{v} \cdot t$ ,  $t' = t$

Problem:

Galileitransf. forutsier forskjellig lyshastighet i  $S'$  og  $S$ :

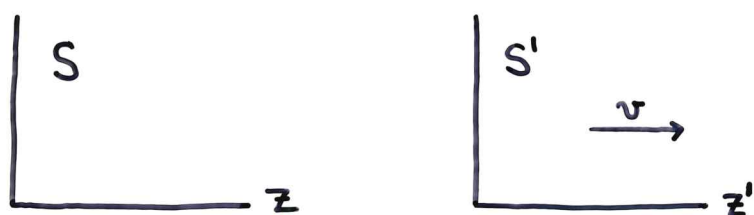
$$c' = c - v \quad [c' = dr'/dt = dr/dt - v = c - v].$$

Eksperimentelt er lyshastigheten den samme i  $S'$  og  $S$ , dvs.  $c' = c$ , uavh. av relativ hastighet  $v$  [Michelson-Morley, Kennedy-Thorndike, Alwäger et al.]

⇒ Einsteins to grunnleggende postulater:

1. Fysikkens lover er de samme i alle inertialsystemer ("relativitetsprinsippet"; også tilfredsstilt i Newton-mekanikk)
2. Lyshastigheten i vakuum har samme konstante verdi i alle inertialsystemer og er uavh. av lyskildens bevegelse (skiller relativitetsteorier fra andre teorier)

## 2. Lorentztransformasjonen



To inertialsystemer  $S, S'$ .  $S'$  beveger seg med hastighet  $\vec{v}$  relativt til  $S$ . Antar felles origo ved  $t = t' = 0$ , dessuten  $\vec{v}$  parallell med  $z$ -aksen.

Lorentztransf.:

$$x' = x, \quad y' = y, \quad z' = \gamma(z - vt), \quad t' = \gamma\left(t - \frac{v}{c^2}z\right)$$

$$\gamma = 1/\sqrt{1-\beta^2}, \quad \beta = v/c$$

Invers transf. :  $v \rightarrow -v$

Ser at transf.lign. er lineære.

Lorentztransf. gjør at lyshastigheten  $c$  er invariant, dvs. den samme sett ifra de to systemene  $S$  og  $S'$ . La oss vise dette:

Anta punktkilde i origo i  $S'$  som emitterer en lysbølge ved  $t=0$ . Ligning for lysfronten:

$$r' = ct'$$

$$\therefore (r')^2 = c^2(t')^2$$

$$\therefore (x')^2 + (y')^2 + (z')^2 = c^2(t')^2$$

Skal se at vi får samme ligning for lysfronten i  $S$ :

$$\begin{aligned}
x'^2 + y'^2 + z'^2 - c^2 t'^2 &= x^2 + y^2 + \gamma^2 (z - vt)^2 - c^2 \gamma^2 \left(t - \frac{v}{c^2} z\right)^2 \\
&= x^2 + y^2 + z^2 - z^2 + \gamma^2 (z^2 - 2vzt + v^2 t^2) - c^2 \gamma^2 \left(t^2 - \frac{2v}{c^2} zt + \frac{v^2}{c^4} z^2\right) \\
&= x^2 + y^2 + z^2 - z^2 \underbrace{\left(1 - \frac{1}{1-\beta^2} + \frac{\beta^2}{1-\beta^2}\right)}_{=0} - z \underbrace{(2v\gamma^2 t - 2v\gamma^2 t)}_{=0} + \gamma^2 t^2 (v^2 - c^2) \\
&= x^2 + y^2 + z^2 - c^2 t^2 \underbrace{\gamma^2 (1 - v^2/c^2)}_{=1} \\
&= x^2 + y^2 + z^2 - c^2 t^2
\end{aligned}$$

Dvs: Hvis  $x'^2 + y'^2 + z'^2 = c^2 t'^2$ , så er også  $x^2 + y^2 + z^2 = c^2 t^2$

Dvs: Lysfronten beveger seg med hastighet  $c$  i både  $S'$  og  $S$ .

For  $v \ll c$  :  $x' = x$ ,  $y' = y$ ,  $z' = z - vt$ ,  $t' = t$

$\therefore$  Lorentztransf.  $\xrightarrow{v \ll c}$  Galileitransf.

Invers transformasjon:

$$x = x', \quad y = y', \quad z = \gamma(z' + vt'), \quad t = \gamma\left(t' + \frac{v}{c^2} z'\right)$$

[Opplagt! Må kunne la  $v \rightarrow -v$  ettersom  $S$  beveger seg med hastighet  $-v$  relativt til  $S'$ . Finnes også ved å løse ut for  $z$  og  $t$  fra transf.lign. for  $z'$  og  $t'$ .]

Vektorform:

$$\vec{r}' = \vec{r} + [\gamma(z - vt) - z] \frac{\vec{v}}{v}$$

$$\text{Da } \vec{v} \cdot \vec{r} = v z, \text{ blir } z = \frac{1}{v} \vec{v} \cdot \vec{r}$$

$$\Rightarrow \vec{r}' = \vec{r} + [(\gamma - 1) \frac{1}{v} \vec{v} \cdot \vec{r} - \gamma vt] \frac{\vec{v}}{v}$$

$$\Rightarrow \vec{r}' = \vec{r} + (\gamma - 1) \frac{(\vec{\beta} \cdot \vec{r}) \vec{\beta}}{\beta^2} - \gamma ct \vec{\beta} \quad (\vec{\beta} = \vec{v}/c)$$

Tilsvarende for  $t'$ :

$$\begin{aligned} t' &= \gamma t - \frac{\gamma v}{c^2} z = \gamma t - \frac{\gamma}{c^2} \vec{v} \cdot \vec{r} \\ &= \gamma t - \frac{\gamma}{c} \frac{\vec{v}}{c} \cdot \vec{r} = \gamma t - \frac{\gamma}{c} \vec{\beta} \cdot \vec{r} \end{aligned}$$

Da Lorentztransf. er lineær, kan vi bruke ideer og formelapparat fra kap. 4.

Innfører en "4. dimensjon" med variabelen

$$x_4 = ict$$

vi innfører 4-dimensjonalt Minkowskirom med akser

$$x_1 = x, \quad x_2 = y, \quad x_3 = z, \quad x_4 = ict$$

Størrelsen som vi beregnet på s. III blir da:

$$x^2 + y^2 + z^2 - c^2 t^2 = x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 + x_4^2 = \sum_{\mu=1}^4 x_{\mu} x_{\mu} \equiv x_{\mu} x_{\mu}$$

(med summekonvensjon: sum over repeterte indekser)

Vektor i Minkowskirommet: 4-vektor

Standard notasjon i den forbindelse:

greske indekser for 4-vektorer ( $\alpha, \beta, \mu, \dots$ )

romanske indekser for 3-vektorer ( $i, j, k, \dots$ )

Kan nå uttrykke invarians av lyshastigheten ved å si at

$$x_{\mu} x_{\mu} \text{ er en invariant}$$

M.a.o:

Normen av "posisjonsvektoren" i Minkowskirommet ("4-rommet") er konstant under en Lorentztransformasjon.

Fra kap. 4-2 (s.64-65): en lineær transformasjon som ikke endrer vektorens lengde (størrelse, norm) er en såkalt ortogonal transformasjon

⇒ Lorentztransformasjonen er en ortogonal transf. i Minkowskirommet

Lorentztransf. på matriseform:

$$X' = \mathbb{L} X \quad \text{evt.} \quad x'_\mu = L_{\mu\nu} x_\nu$$

Vi velte relativ hastighet  $v$  langs  $z$ -aksen:  $\vec{v} = v \hat{z} = v \hat{x}_3$

$$\Rightarrow \mathbb{L} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \gamma & i\gamma\beta \\ 0 & 0 & -i\gamma\beta & \gamma \end{pmatrix} \quad \text{transformasjonsmatrisen}$$

[Hvis vi har  $\vec{v}$  i vilkårlig retning, må vi gå tilbake til de generelle vektoruttrykkene på s. 111 og 112:

$$\vec{r}' = \vec{r} + (\gamma - 1) \frac{(\vec{\beta} \cdot \vec{r}) \vec{\beta}}{\beta^2} - \gamma c t \vec{\beta} \quad (\vec{\beta} = \vec{v}/c)$$

$$t' = \gamma t - \frac{\gamma}{c} \vec{\beta} \cdot \vec{r}$$

$$\Rightarrow x'_j = x_j + (\gamma - 1) \frac{(\beta_k x_k) \beta_j}{\beta^2} + i \gamma x_4 \beta_j$$

$$x'_4 = \gamma x_4 - i \gamma \beta_k x_k$$

$$\Rightarrow L_{jk} = \delta_{jk} + (\gamma - 1) \frac{\beta_j \beta_k}{\beta^2} \quad ; \quad L_{j4} = i \gamma \beta_j$$

$$L_{4k} = -i \gamma \beta_k \quad ; \quad L_{44} = \gamma$$

]

Fra kap. 4 har vi også:

For ortogonal matrise gjelder  $\mathbb{L}^{-1} = \tilde{\mathbb{L}}$   
 $\uparrow$  (transponert av  $\mathbb{L}$ )

Invers Lorentztransformasjon kan derfor skrives slik:

$$x_\mu = L^{-1}_{\mu\nu} x'_\nu = \tilde{L}_{\mu\nu} x'_\nu = L_{\nu\mu} x'_\nu$$

Kan umiddelbart skrive ned den inverse transf. matrisen:

$$\mathbb{L}^{-1} = \tilde{\mathbb{L}} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \gamma & -i\beta\gamma \\ 0 & 0 & i\beta\gamma & \gamma \end{pmatrix} \quad (\text{for } v \text{ langs } x_3)$$

∴ invers Lorentztransf. tilsvarer å la  $v \rightarrow -v$  (som vi har sett før).

Fra eksemplet s. 65 har vi at matrisen

$$\begin{pmatrix} \cos\varphi & \sin\varphi \\ -\sin\varphi & \cos\varphi \end{pmatrix}$$

representerer rotasjon en vinkel  $\varphi$  i et todim. plan.

Dermed kan Lorentztransf. oppfattes som en rotasjon i  $x_3x_4$ -planet gjennom en imaginær vinkel  $\varphi$  bestemt ved

$$\begin{aligned} \gamma &= \cos\varphi \\ i\beta\gamma &= \sin\varphi \end{aligned}$$

$$( \text{Vi har } \cos^2\varphi + \sin^2\varphi = \gamma^2 - \beta^2\gamma^2 = \frac{1}{1-\beta^2} - \frac{\beta^2}{1-\beta^2} = 1, \text{ OK!} )$$

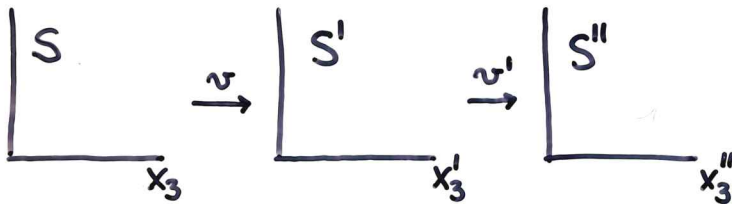
Alternativt kan vi innføre en reell vinkel  $\Psi$ :  $\varphi = i\Psi$

$$\Rightarrow \gamma = \cos\varphi = \cos i\Psi = \frac{1}{2}(e^{-\Psi} + e^{\Psi}) = \cosh\Psi$$

$$i\beta\gamma = \sin\varphi = \sin i\Psi = \frac{1}{2i}(e^{-\Psi} - e^{\Psi}) = i \cdot \frac{1}{2}(e^{\Psi} - e^{-\Psi}) = i \sinh\Psi$$

Hva er poenget med dette? Kan brukes til å forenkle sammensatte transformasjoner!

Eks: Einsteins addisjonsformel



$$x' = \mathbb{L} x, \quad x'' = \mathbb{L}' x', \quad x'' = \mathbb{L}'' x$$

$$\Rightarrow \mathbb{L}'' = \mathbb{L}' \mathbb{L}$$

Kan nå multiplisere  $\mathbb{L}'$  og  $\mathbb{L}$  og finne at  $\mathbb{L}''$  tilsvarer rotasjonen  $\varphi'' = \varphi' + \varphi$ . Ses vel også direkte: Da  $\mathbb{L}'$  og  $\mathbb{L}$  begge tilsvarer rotasjon i det samme planet, må vi ha  $\varphi'' = \varphi' + \varphi$ .

Se nå på  $\tan \varphi'' = \frac{\sin \varphi''}{\cos \varphi''} = \frac{i\beta'' \gamma}{\gamma} = i\beta''$ :

$$\begin{aligned} \tan \varphi'' &= \tan(\varphi' + \varphi) = \frac{\sin(\varphi' + \varphi)}{\cos(\varphi' + \varphi)} = \frac{\sin \varphi' \cos \varphi + \cos \varphi' \sin \varphi}{\cos \varphi' \cos \varphi - \sin \varphi' \sin \varphi} \\ &= \frac{\tan \varphi' + \tan \varphi}{1 - \tan \varphi \tan \varphi'} \end{aligned}$$

$$\Rightarrow i\beta'' = i \frac{\beta' + \beta}{1 + \beta\beta'}$$

$$\Rightarrow \boxed{v'' = \frac{v' + v}{1 + vv'/c^2}} \quad \text{som er Einsteins addisjonsformel}$$

Ser at

1)  $v'' \neq v + v'$ , som ville ha vært det ikke-rel. resultatet

2)  $v'' < c$ , selv for  $v \lesssim c$  og  $v' \lesssim c$

Generell transf. i Minkowskirommet (som bevarer  $c$ ):

$$x' = \mathbb{L} x + a \quad (\text{Poincaré transf. / Inhomogen Lorentztransf.})$$

Herer

$\mathbb{L}$  = ortogonal matrise

$a$  = 4-dim. translasjonsvektor ( $\therefore$  skifte av origo:  
romlig translasjon + omdefinering av nullpunkt for tid)

$$\text{Ortogonalitet: } \mathbb{L} \tilde{\mathbb{L}} = \tilde{\mathbb{L}} \mathbb{L} = \mathbb{1}$$

$\Rightarrow$  10 betingelser for elementene i  $\mathbb{L}$

$\Rightarrow 16 - 10 = 6$  uavhengige elementer i  $\mathbb{L}$

Med 4 uavh. komponenter i  $a$  fås totalt  $6 + 4 = 10$  uavh. elementer i en Poincaré-transformasjon.

Homogen Lorentztransf.:  $x' = \mathbb{L} x$ ; 6 uavh. elementer

Ser kun på homogene Lorentztransf. i fortsettelsen.

$$\begin{aligned} \text{Ortogonal } \mathbb{L} &\Rightarrow \mathbb{1} = \mathbb{L} \tilde{\mathbb{L}} \Rightarrow 1 = |\mathbb{1}| = |\mathbb{L} \tilde{\mathbb{L}}| = |\mathbb{L}| \cdot |\tilde{\mathbb{L}}| = |\mathbb{L}|^2 \\ &\Rightarrow |\mathbb{L}| = \pm 1 \quad (\text{jfr. kap. 4}) \end{aligned}$$

$|\mathbb{L}| = +1$ : proper Lorentztransf.; kan gå kontinuerlig over i identitetstranf.  $\mathbb{1}$

$|\mathbb{L}| = -1$ : improper Lorentztransf.; fås ved inversjon av romaksene men ikke tidsaksen

$$\text{Refleksjon av romakser og tidsakse: } \mathbb{L} = \begin{pmatrix} -1 & & & \\ & -1 & & \\ & & -1 & \\ & & & -1 \end{pmatrix} \Rightarrow |\mathbb{L}| = +1$$

Skal se at vi må ha  $L_{44}^2 \geq 1$  :

$$\mathbb{L}\tilde{\mathbb{L}} = \mathbb{1} \Rightarrow L_{\mu\alpha} \tilde{L}_{\alpha\nu} = \delta_{\mu\nu} \Rightarrow L_{\mu\alpha} L_{\nu\alpha} = \delta_{\mu\nu}$$

$$\Rightarrow L_{4\alpha} L_{4\alpha} = 1 \Rightarrow L_{44}^2 + L_{4j} L_{4j} = 1$$

Da  $L_{4j}$  forbinder imaginær koordinat  $x_4'$  med reell romkoord.  $x_j$ , må vi ha  $L_{4j} L_{4j} \leq 0$  (og reell)

$$\Rightarrow L_{44}^2 = 1 - L_{4j} L_{4j} \geq 1 \quad (\text{og reell})$$

$L_{44} \leq -1$  : "ikke-ortokron", involverer tidsinversjon

$L_{44} \geq 1$  : ortokron

$\Rightarrow$  Den eneste typen Lorentztransf. som kan gå kontinuerlig over i  $\mathbb{1}$  er proper og ortokron, dvs med  $|\mathbb{L}| = +1$  og  $L_{44} \geq 1$ . Kalles gjerne begrenset Lorentztransf.

Reduserer seg til Galileitransf. for  $v \ll c$ .

### 3. Litt om reell metrikk

[Ikke direkte eksamensstoff, men dukker opp senere, f.eks i feltteori]

Riemannrom: koordinater  $x_\mu$  (reelle eller komplekse)

$$ds^2 = g_{\mu\nu} dx_\mu dx_\nu = \text{kvadr. av lengden av}$$

veielement i dette rommet

Metrisk tensor:  $g$ ; med matriseelementer  $g_{\mu\nu}$

Kovariante vektorkomponenter:  $x_\mu$

Kontravariante —————:  $x^\mu$

Den metriske tensoren  $g$  gir sammenhengen mellom  $x_\mu$  og  $x^\nu$ :

$$x_\mu = g_{\mu\nu} x^\nu, \quad x^\mu = g^{\mu\nu} x_\nu \quad (g_{\mu\nu} = g^{\mu\nu})$$

For veielementet kan vi da skrive:

$$ds^2 = dx_\mu g_{\mu\nu} dx_\nu = dx_\mu dx^\mu$$

>: hvis  $ds^2$  er invariant, er  $dx_\mu dx^\mu$  invariant

For det komplekse Minkowskiorommet hadde vi  $x_4 = ict$ . Da

braker vi  $g = \begin{pmatrix} 1 & & & \\ & 1 & & \\ & & 1 & \\ & & & -1 \end{pmatrix}$

og får  $ds^2 = dx^2 + dy^2 + dz^2 - c^2 dt^2$ , som vi har sett er en invariant. I dette tilfellet blir  $x_\mu = x^\mu$ , og en har  $\text{Tr} g = +4$ .

[Tr = "Trace" = "Spor" =  $\sum \{\text{diagonalelementene}\}$ ]

La oss se på et par alternativer til det komplekse Minkowskirommet.

A)  $x^0 = ct$ ,  $x^1 = x$ ,  $x^2 = y$ ,  $x^3 = z$

For å få  $ds^2 = dx_\mu dx^\mu$  invariant, kan vi velge følgende metrikke:

$$g = \begin{pmatrix} -1 & & & \\ & 1 & & \\ & & 1 & \\ & & & 1 \end{pmatrix}$$

Da får vi  $dx_0 = g_{0\nu} dx^\nu = g_{00} dx^0 = -c dt$

$$dx_1 = g_{1\nu} dx^\nu = g_{11} dx^1 = dx$$

$$dx_2 = g_{2\nu} dx^\nu = g_{22} dx^2 = dy$$

$$dx_3 = g_{3\nu} dx^\nu = g_{33} dx^3 = dz$$

$$\Rightarrow ds^2 = -c^2 dt^2 + dx^2 + dy^2 + dz^2 \quad (\text{invariant!})$$

Har i dette tilfellet  $\text{Tr } g = -1 + 1 + 1 + 1 = +2$

B)  $x^0 = ct$ ,  $x^1 = x$ ,  $x^2 = y$ ,  $x^3 = z$  (som under A)

Velger nå metrikken  $g = \begin{pmatrix} 1 & & & \\ & -1 & & \\ & & -1 & \\ & & & -1 \end{pmatrix}$

Da får vi  $dx_0 = +dx^0 = c dt$

$$dx_1 = -dx^1 = -dx$$

$$dx_2 = -dx^2 = -dy$$

$$dx_3 = -dx^3 = -dz$$

$$\Rightarrow ds^2 = c^2 dt^2 - dx^2 - dy^2 - dz^2 \quad (\text{invariant!})$$

Her er  $\text{Tr } g = -2$

Ulike valg brukes ulike steder i litteraturen.